

**МОСКОВСКИЙ ГОСУДАРСТВЕННЫЙ УНИВЕРСИТЕТ
имени М. В. ЛОМОНОСОВА**

**Вычислительный центр
Г. А. ФУРМАН**

**ИНТЕРПРЕТИРУЮЩАЯ СИСТЕМА
ДЛЯ ДЕЙСТВИЙ С КОМПЛЕКСНЫМИ ЧИСЛАМИ
(ИП-4)**

**Серия:
Математическое обслуживание
машины «Сетунь»**

**Под общей редакцией Е. А. Жоголева
Выпуск 2**

Москва — 1964 г.

Содержание

§1. Введение.....	3
§2. Интерпретирующая программа ИП-4.....	4
§3. Общая характеристика стандартных подпрограмм в системе ИП-4.....	24
§4. Подпрограмма выполнения действия типа сложения..	32
§5. Подпрограмма для выполнения умножения и деления..	35
§6. Подпрограмма извлечения квадратного корня и нормализация.....	41
§7. Подпрограмма для вычисления функций $\sin u$, $\cos u$, $\operatorname{sh} u$, $\operatorname{ch} u$, e^u	52
§8. Подпрограмма для вычисления функций $\ln u$, $ u $, $1/ u $	61
Литература.....	72
Приложение.	73

§1. Введение.

Настоящая работа выполнена как часть системы математического обслуживания для машины «СЕТУНЬ» в 1961-62 годах. В работе, кроме автора, принимала участие Ю.Н.Черепенникова. В частности, ей разработаны подпрограммы «Нормализация» и извлечение квадратного корня.

Данная интерпретирующая система состоит из интерпретирующей программы ИП-4 и набора стандартных подпрограмм для выполнения основных действий и вычисления элементарных функций в комплексной плоскости. ИП-4 (также как и ИП-2) работает в режиме частичной интерпретации, основные идеи которой изложены в [1].

Каждое из комплексных чисел, с которыми оперирует данная система, имеет вид:

$$Z=(X+iY)\cdot 3^p, \quad (1)$$

где X (мантисса действительной части) и Y – (мантисса мнимой части) восемнадцатиразрядные числа, расположенные в указанном порядке в двух соседних длинных ячейках, а p – общий порядок числа Z , расположенный в пяти старших разрядах следующей короткой ячейки. Комплексное число (1) считается нормализованным, если X , Y и p удовлетворяют следующим условиям:

$$\left. \begin{aligned} 0,5 < \max(|X|, |Y|) < 1,5, |p| \leq 40, \text{ при } z \neq 40 \\ X=0, Y=0, p=-40, \text{ при } z=0 \end{aligned} \right\};$$

Кроме того, ИП-4 накладывает следующее ограничение на размещение в памяти комплексных чисел: величины X , Y и p , относящиеся к одному и тому же комплексному числу, должны обязательно располагаться в одной и той же зоне.

§2. Интерпретирующая программа ИП-4

Для облегчения процесса программирования задач, имеющих дело с комплексными числами, разработана интерпретирующая программа ИП-4. В рамках данной системы магнитный барабан рассматривается фактически в качестве оперативной памяти. Для указания месторасположения кодов на магнитном барабане вводятся обобщенные адреса A_j , являющиеся троичными кодами. Обобщенный адрес является коротким кодом и имеет следующую структуру:

$$A_j = P_{\phi_j} M_j \Delta_j,$$

где Δ_j – номер строки зоны M_j при $P_{\phi_j} = 0$ и $M_j \neq 0$. Если $P_{\phi_j} \neq 0$ и $M_j = 0$, то соответствующий обобщенный адрес относится к оперативной памяти. Если обобщенный адрес относится к какому-либо комплекс-

ному числу, то он должен быть равен обобщенному адресу мантииссы действительной части X этого числа (Y и p располагаются в следующих ячейках памяти). При работе с ИП-4 зоны оперативной памяти выполняют следующие функции: зона Φ_0 служит местом, на которое считывается зона информации, требующаяся в процессе выполнения программы, а также местом для выполнения ряда стандартных подпрограмм; кроме того, в Φ_0 считывается дополнительная зона ИП-4; зона Φ , служит местом для выполнения очередной зоны основной программы;

зона Φ_{-1} служит местом для размещения ИП-4, в ней постоянно хранится основная зона ИП-4. Поэтому все стандартные подпрограммы, основная программа и информация, необходимая для ее выполнения, хранятся полностью на магнитном барабане и вызываются в оперативную память по мере надобности.

ИП-4 выполняет следующие функции:

- 1) реализует обращение к стандартным подпрограммам и, как частный случай этого, производит пересылку информации с одного места памяти на другое;
- 2) производит передачу управления по обобщенному адресу (обобщенный переход);
- 3) производит выполнение линейных (без передач управления) кусков программы при переходе от одной зоны программы к следующей.

При обращении к стандартным подпрограммам задаются обобщенные адреса аргумента и результата, а

также обобщенный адрес начала подпрограммы. Результат выполнения какой-либо подпрограммы представляется в нормализованном виде. При обобщенном переходе задается обобщенный адрес A_j того места основной программы, в которое требуется передать управление. Обобщенные адреса начала подпрограммы и A_j при обобщенном переходе относятся к коротким кодам.

Для продолжения выполнения линейных кусков программы никакой информации не требуется, так как после выполнения последней команды зоны Φ_1 (последней команды зоны основной программы, расположенной в оперативной памяти) управление автоматически перейдет к первой команде зоны Φ_{-1} (первой команде основной зоны ИП-4). В результате этого ИП-4 произведет считывание следующей зоны основной программы (информация об этом имеется внутри зоны переходов) в зону Φ_1 , оперативной памяти и передаст управление на начало этой зоны.

ИП-4 каждый раз запоминает номера зон магнитного барабана M_0 и M_1 , содержимое которых в данный момент вызвано в оперативную память соответственно в зоны Φ_0 и Φ_1 . Поэтому при каждом считывании зоны магнитного барабана содержимое соответствующей зоны оперативной памяти в случае необходимости запоминается на магнитном барабане.

ИП-4 занимает три зоны магнитного барабана ($1\bar{4}, 1\bar{3}, 1\bar{2}$). Часть ИП-4, реализующая обращение к

стандартным подпрограммам и вызов в оперативную память информации требующейся в процессе счета, состоит из двух зон: основной и дополнительной. Основная зона (зона МБ $1\bar{3}$) всегда находится в $\Phi_{.1}$, а дополнительная зона ($1\bar{2}$) считывается в Φ_0 для расшифровки каждого обобщенного адреса.

В основной зоне имеются рабочие ячейки для величин $X_1, X_2, P_x, Y_1, Y_2, P_y$, в которых может храниться два комплексных числа и $u = (X_1 + iX_2) \cdot 3^{P_x}$ и $v = (Y_1 + iY_2) \cdot 3^{P_y}$ и ячейка для величины M_0 (ее адрес $1\bar{4}\bar{4}$), которая обозначает номер зоны магнитного барабана, вызванной в зону Φ_0 .

Обобщенными адресами величин u и v являются:

$$Au = \bar{1}003\bar{4} \text{ и } Av = \bar{1}004\bar{4}$$

В дополнительной зоне находится еще подпрограмма «Нормализация», о назначении которой будет сказано несколько позже.

Обращение к стандартной подпрограмме в общем случае имеет следующий вид:

$$\begin{array}{l}
 (x0): \bar{1}3403 \quad (c) \Rightarrow (\alpha) \\
 (x1): \bar{1}\bar{1}300 \quad БП \uparrow^1 Вх.I ИП-4 \\
 (x2): \Pi_{\phi_z} M_z \Delta_z \quad A_z \\
 (x3): \Pi_{\phi_f} M_f \Delta_f \quad A_f \\
 (x4): \Pi_{\phi_w} M_w \Delta_w \quad A_w
 \end{array} \left. \vphantom{\begin{array}{l} \\ \\ \\ \\ \end{array}} \right\} F(z) \Rightarrow w;$$

Здесь A_z – обобщенный адрес аргумента z , A_f – обобщенный адрес подпрограммы, реализующей вычисление функции f , A_w – обобщенный адрес результата w . Отсюда видно, что при обращении к подпрограмме может задаваться только один аргумент. Второй аргумент в случае необходимости может быть помещен на место величины v .

При обращении к стандартной подпрограмме ИП-4 выполняет следующие действия:

1. Расшифровывает обобщенный адрес аргумента A_z ; зону M_z в которой находится аргумент

$$z = (Z_1 + iZ_2) \cdot 3^{Pz}, \text{ считывает в } \Phi_0 \text{ и засылает } z \text{ на место}$$

сто величины:

$$u = (X_1 + iX_2) \cdot 3^{Px} \quad (z \Rightarrow u)$$

2. Расшифровывает обобщенный адрес начала подпрограммы A_f , зону M_f считывает в Φ_0 и передает управление на начало подпрограммы $O \Delta_f$. Первым аргументом каждой стандартной подпрограммы является u , вто-

рым аргументом (в случае необходимости) является v , результат засылается на место u . Таким образом каждая подпрограмма выполняет действие:

$$f(u, v) \Rightarrow u$$

3. Расшифровывает обобщенный адрес результата A_w ; зону M_w считывает в Φ_0 и пересылает u на место w ($u \Rightarrow w$). Зона с результатом обратно на магнитный барабан не записывается, но номер M_w хранится на место M_0 . Поэтому при следующем обращении к стандартной подпрограмме нужно, чтобы вторая команда обращения имела вид: БП¹ Вх. I ИП-4 (см. выше).

При обращении к другим входам ИП-4 (см. ниже) запоминание состояния зоны Φ_0 не происходит. В частности, при обращении ко входу П (БП¹ Вх. II) ИП-4 выполняются все те же действия, что и при обращении ко входу I, кроме запоминания состояния Φ_0 . Если нужно обратиться к вычислению функции от двух аргументов (т.е. выполнить действие $f(z, \tilde{z}) \Rightarrow w$), то сначала один аргумент засылается на место величины $v = (Y_1 + i \cdot Y_2) \cdot 3^{P_y}$, а потом записываются команды обращения к стандартной подпрограмме, где указывается обобщенный адрес другого аргумента. Это обращение имеет вид:

$$\begin{array}{l}
(x_0): \bar{1}3403 \quad (c) \Rightarrow (\alpha) \\
(x_1): \bar{1}\bar{1}300 \quad \text{БП} \xrightarrow{\Gamma} \text{Вх.I (или Вх.II) ИП-4} \\
(x_2): \text{П}_{\phi z} \text{M}_z \Delta_z \quad A_z \\
(x_3): \bar{1}00\bar{4}1 \quad A_{\text{вх.IV}} \\
(x_4): \bar{1}004\bar{4} \quad A_v \\
(x_5): \bar{1}0\bar{2}00 \quad \text{БП} \xrightarrow{\Gamma} \text{Вх.II ИП-4} \\
(x_6): \text{П}_{\phi z} \text{M}_z \Delta_z \quad A_z \\
(x_7): \text{П}_{\phi f} \text{M}_f \Delta_f \quad A_f \\
(x_8): \text{П}_{\phi w} \text{M}_w \Delta_w \quad A_w
\end{array}
\left. \vphantom{\begin{array}{l} \\ \\ \\ \\ \\ \\ \\ \\ \end{array}} \right\} \tilde{z} \Rightarrow v;$$

$$\left. \vphantom{\begin{array}{l} \\ \\ \\ \\ \end{array}} \right\} F(z, v) \Rightarrow w;$$

Смысл обобщенного адреса $A_{\text{вх.IV}}$ будет пояснен ниже.

Если обращения к стандартным подпрограммам происходят подряд (без промежуточных команд), то команда вида $(c) \Rightarrow (\alpha)$ из этой группы задается только при первом обращении, а при следующих обращениях внутри данной зоны – опускается.

В обращении к подпрограммам вычисления функций от двух аргументов уже встречался частный случай пересылки информации, а именно, $\tilde{z} \Rightarrow v$. Пересылка общего вида осуществляется следующим образом:

$$\left. \begin{array}{l}
 (x_0): \bar{1}3403 \quad (c) \Rightarrow (\alpha) \\
 (x_1): \bar{1}\bar{1}300 \quad БП \overset{\uparrow}{\rightarrow} Bx.I \text{ ИП}-4 \\
 (x_2): П_{\phi z} M_z \Delta_z \quad A_z \\
 (x_3): \bar{1}00\bar{4}1 \quad A_{\text{ex.IV}} \\
 (x_4): П_{\phi w} M_w \Delta_w \quad A_w
 \end{array} \right\} \tilde{z} \Rightarrow v;$$

Если известно, что аргумент z уже находится на месте u , то можно избежать обращения к входу I или входу П ИП-4, а обращаться сразу ко входу III. В этом случае обращение к стандартным подпрограммам имеет вид:

$$\left. \begin{array}{l}
 (x_0): \bar{1}3403 \quad (c) \Rightarrow (\alpha) \\
 (x_1): \bar{1}\bar{1}300 \quad БП \overset{\uparrow}{\rightarrow} Bx.III \\
 (x_2): П_{\phi f} M_f \Delta_f \quad A_f \\
 (x_3): П_{\phi w} M_w \Delta_w \quad A_w
 \end{array} \right\} F(u) \Rightarrow w;$$

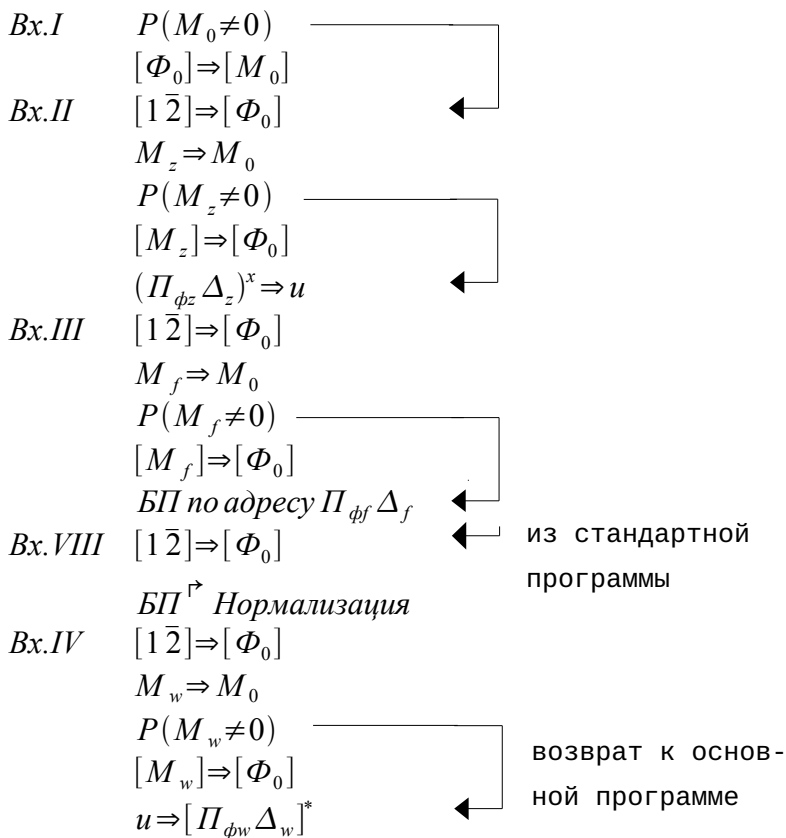
Если нужно запомнить u на магнитном барабане ($u \Rightarrow w$) или переслать u на место v ($u \Rightarrow v$), тогда обращение имеет вид:

$$\left. \begin{array}{l}
 (x_0): \bar{1}3403 \quad (c) \Rightarrow (\alpha) \\
 (x_1): \bar{1}\bar{4}100 \quad БП \overset{\uparrow}{\rightarrow} Bx.IV \\
 (x_2): П_{\phi w} M_w \Delta_w \quad A_w
 \end{array} \right\} u \Rightarrow w;$$

или

$$\left. \begin{array}{l} (x_0): \bar{1}3403 \quad (c) \Rightarrow (\alpha) \\ (x_1): \bar{1}\bar{4}100 \quad \text{БП} \xrightarrow{r} \text{Вх.IV} \\ (x_2): \bar{1}004\bar{4} \quad A_v \end{array} \right\} u \Rightarrow w;$$

Работа интерпретирующей программы при обращении к стандартной подпрограмме описывается следующей схемой:



Из этой схемы видно, что при обращении к стандартной подпрограмме в общем случае требуется восемь обращений к магнитному барабану (Вход I), и семь обращений, если не нужно запоминать предыдущего состояния Φ_0 (Вход II). При обращении ко входу III происходит пять обращений к магнитному барабану. Для простой пересылки информации ($u \Rightarrow w$) требуется два обращения к магнитному барабану (Вход IV). Число обращений к магнитному барабану сокращается, если обобщенные адреса A_z и A_w относятся к оперативной памяти. Ниже приводится таблица 1 характеристик работы блоков ИП-4 для точных оценок времени при самых различных способах обращения к ней.

Таблица 1.

Этап работы	Число обращений к МБ в общем случае	Время работы, мкс	
		в общем случае	при обходе обращений к МБ
Обращение* к ИП-4	-	280	280
Блок Вх. I	1	$360 + N_0$	280
Блок Вх. II	2	$180 + N_g + 404$ $5 + N_z + 1495$	$180 + N_g + 5860$

*В случае отсутствия при обращении к ИП-4 строки вида $(c) \Rightarrow (\alpha)$; это время будет на 180 мксек меньше.

Этап работы	Число обращений к МБ в общем случае	Время работы, мкс	
		в общем случае	при обходе обращений к МБ
Блок Вх.III	2**	280+N _g +40 45+N _f +280+ Т	280+N _g +4145+ Т
Блок*** Вх.VIII и «нормализация»	1	N _g +5490	N _g +5490
Блок Вх.IV	2	280+N _g +404 5+N _w +2720	280+N _g +6585

Здесь N_0 , N_g , N_z , N_f , N_w – фактическое время обращения к магнитному барабану для записи зоны Φ_0 оперативной памяти в зону M_0 и для вызова в Φ_0 зон M_g (номер дополнительной зоны ИП-4), M_z , M_f и M_w соответственно; T – время работы соответствующей подпрограммы (см. §3). Для реализации обобщенного перехода или продолжения линейных кусков программы в основной зоне ИП-4 имеется лишь несколько команд, которые производят запоминание основной зоны ИП-4 (вместе с содержимым рабочих ячеек) из Φ_{-1} в зону $1\bar{3}$ магнитного барабана, а на ее место вызывают

** Здесь не учитываются дополнительные обращения к барабану внутри подпрограммы.

***Использование этого блока см.в следующем пара-графе.

другую зону ИП-4 ($\bar{1}\bar{4}$) – зону переходов. В зоне переходов имеется рабочая ячейка для величины M_1 (ее адрес $\bar{1}44$), которая обозначает номер зоны основной программы, находящейся в зоне Φ_1 , оперативной памяти. Зона переходов запоминает зону Φ_1 , на магнитном барабане в зоне M_1 затем расшифровывает обобщенный адрес команды, которой нужно передать управление ($A_j = 0 M_j \Delta_j$), засылает M_j на место M_1 ; считывает в Φ_1 , зону M_j магнитного барабана, запоминает «себя» на магнитном барабане (в зоне 14), засылает в регистр F величину ($I \Delta_j - 3e_A$) и считывает в Φ_1 основную зону ИП-4. В основной зоне после этого выполняется только одна команда $0 0 3 0 1$, т.е. происходит безусловная передача управления на ячейку $I \Delta_j$, и начинает выполняться основная программа.

Для выполнения обобщенного перехода требуется написать следующие три строки:

$$(x_0): \bar{1}\bar{2}\bar{4}\bar{1}3 (c)+3e_A \Rightarrow (F)$$

$$(x_1): \bar{1}\bar{4}\bar{2}00 \text{ БП}^{\rightarrow} \text{ Вх. VI ИП} - 4$$

$$(x_2): 0 M_j \Delta_j A_j$$

Здесь A_j – обобщенный адрес команды, с которой нужно продолжить дальнейшее выполнение программы.

Обобщенный переход может использоваться и для обращения к стандартным подпрограммам. В этом случае в строках (x_3) , (x_4) и т.д., следующих за обобщенным переходом, может задаваться информация, необходимая для работы соответствующей подпрограммы. Для «извлечения» этой информации имеется стандартная подпрограмма, расположенная в зоне переходов ИП-4, обращение к которой в общем случае производится следующим образом:

$$\begin{aligned}
 (v_0): & \bar{1}3403 & (c) \Rightarrow (\alpha) \\
 (v_1): & \bar{1}\bar{1}300 & БП^{\uparrow} Bx.I ИП-4 \\
 (v_2): & П_{\phi z} M_z \Delta_z & A_z \\
 (v_3): & 01\bar{4}33 & A_{ex.III}
 \end{aligned}$$

Здесь A_z – по-прежнему обобщенный адрес аргумента, однако в подпрограмме он не используется, поэтому этот адрес может быть произвольным (например, $A_z = A_u$).

Данная подпрограмма производит засылку в регистр S очередной «извлекаемой» строки (A_{xi}) , где $A_{xi} = 0 M_{xi} \Delta_{xi}$, а на место величины A_{xi} – обобщенный адрес следующей строки $(0 M_{xi+1} \Delta_{xi+1} \Rightarrow A_{xi})$. Последующие обращения к данной подпрограмме, если они не разделяются другими обращениями к ИП-4, можно производить с помощью двух следующих строк:

$(v_0): \bar{1}3403 (c) \Rightarrow (\alpha)$

$(v_1): 00330 \text{ БП}^{\rightarrow} \text{ Вх.VII}$

После «извлечения» всех строк информации величина A_{x_i} , хранящаяся в ячейке 004 (с обобщенным адресом $01\bar{4}04$) по-прежнему будет обозначать обобщенный адрес команды основной программы, к которой нужно вернуться по окончании работы подпрограммы, указанной при обобщенном переходе.

Проиллюстрируем обращение к такой стандартной подпрограмме на примере: напишем обращение к подпрограмме «Перевод 3 \rightarrow 10». Пусть надо перевести n чисел, расположенных на магнитном барабане. В командах обращения к этой подпрограмме нужно указать не только обобщенный адрес начала этой подпрограммы, но и обобщенный адрес первого числа из массива переводимых чисел, а также число n этих чисел. Это обращение запишется так:

$(x_0): (c) \Rightarrow (\alpha)$

$(x_1): \text{БП}^{\rightarrow} \text{ Вх.VI}$

$(x_2): A_{3 \rightarrow 10}$

$(x_3): A_{нач}$

$(x_4): n$

$(x_5): A_{x_5}$

Здесь $A_{\alpha 3 \rightarrow IO}$ – обобщенный адрес подпрограммы «Перевод $3 \rightarrow IO$ », $A_{нач}$ – обобщенный адрес первого числа из массива переводимых чисел, а n – число этих чисел, задаваемое в виде короткого кода.

Данная стандартная подпрограмма должна сразу же выбрать информации из ячеек (x_3) и (x_4) и запомнить ее в своих рабочих ячейках. Поэтому в этой подпрограмме нужно дважды обратиться к подпрограмме, находящейся в зоне переходов ИП-4, которая извлечет эту информацию. Эти обращения к подпрограмме извлечения информации будут иметь вид:

$$\begin{array}{l}
 (v_0): \quad (c) \Rightarrow (\alpha) \\
 (v_1): \quad БП \uparrow Bx.I \text{ ИП} - 4 \\
 (v_2): \quad A_u \\
 (v_3): \quad A_{Bx.VII} \\
 (v_4): \quad (S) \Rightarrow (\delta) \\
 (v_5): \quad (c) \Rightarrow (\alpha) \\
 (v_6): \quad БП \uparrow Bx.VII \\
 (v_7): \quad (S) \Rightarrow (\lambda) \\
 (v_8): \quad (A_{xi}) \Rightarrow (S) \\
 (v_9): \quad (S) \Rightarrow (v_{i+2}) \\
 \dots \\
 (v_i): \quad (c) + 3e_A \Rightarrow (F) \\
 (v_{i+1}): \quad БП \uparrow Bx.VI \\
 (v_{1+2}): \quad
 \end{array}
 \left. \vphantom{\begin{array}{l} (v_0) \\ (v_1) \\ (v_2) \\ (v_3) \\ (v_4) \\ (v_5) \\ (v_6) \\ (v_7) \\ (v_8) \\ (v_9) \\ \dots \\ (v_i) \\ (v_{i+1}) \\ (v_{1+2}) \end{array}} \right\} \begin{array}{l} A_{нач} \Rightarrow (S) \\ n \Rightarrow (S) \\ \text{возврат в основную} \\ \text{программу} \end{array}$$

При помощи команд $(v_0) + (v_7)$ мы извлекаем и запоминаем содержимое ячеек (x_3) и (x_4) (β и λ – рабочие ячейки подпрограммы «перевод 3 → 10»). При помощи команд (v_8) , (v_9) формируется возврат в основную программу к команде (A_{x_5}) . Команды (v_i) , (v_{i+1}) , (v_{i+2}) реализуют выход из подпрограммы – возврат в основную программу. Эти команды образуют обобщенный переход по обобщенному адресу, хранящемуся в ячейке v_{i+2} . Этот адрес является переменным и в данном случае будет равен A_{x_5} . Схема работы ИП-4 при реализации обобщенного перехода, а также соответствующее время совпадает с аналогичной схемой ИП-2 [I, 2].

Основная зона ИП-4

$P_0 = 1$

Зона МБ $\bar{1}\bar{3}$

Адрес		Команда*	Адрес		Команда
WV	WX	Z 03 Z0	0 → (F) ← Bx.V	02 03	0 00 31 Z ₁ ⇒ (S)
WY	Z 1X	X3	[Φ ₁] ⇒ [13] ← Bx.VI	04	Z 3W Y3 (S) ⇒ X ₁
WZ	W0	Z 1W	XX [14] ⇒ [Φ ₁]	1W	1X 0 03 31 Z ₂ ⇒ (S)
W1	Z X0	Z3	(C) + 3e _A ⇒ (F) ← Bx.IV	1Y	Z 3Z Y3 (S) ⇒ X ₂
W2	W3	Z 00 00	БПГ → 1	1Z	10 0 1Y 31 P ₂ ⇒ (S)
W4	Z 3W	30	X ₁ ⇒ (S)	11	Z 33 Y3 (S) ⇒ P _x
XW	XX	0 00 Y4	(S) ⇒ W ₁	12	13 Z 1X Z3 (C) + 3e _A ⇒ (F) ← Bx.III
XY	Z 3Z	30	X ₂ ⇒ (S)	14	Z 00 00 БПГ → 1
XZ	X0	0 03 Y4	(S) ⇒ W ₂	2W	2X 0 00 00 (β)
X1	Z 33	30	P _x ⇒ (S)	2Y	0 00 00 (γ)
X2	X3	0 1Y	Y4 (S) ⇒ P _w	2Z	20 0 00 XY [M ₃] ⇒ [Φ ₀] ← 104
X4	Z 34	Z0	(α) ⇒ (F)	21	Z 2X Z0 (β) ⇒ (F) ← 03
YW	YX	Z 34 30	(α) ⇒ (S)	22	23 0 00 00 λ
Y1	Z Z1	Z0	00π _A 00 ⇒ (S)	24	0 X0 00 -1
Y2	Y0	Z 34 33	(S) + (α) ⇒ (S)	3W	3X 0 00 00 } X ₁
Y1	Z Z1	33	(S) + e _A ⇒ (S)	3Y	0 00 00 } X ₂
Y2	Y3	Z 34 Y3	(S) + (α)	3Z	30 0 00 00 } P _x
Y4	0 03	01	Возврат	31	0 00 00 } (α)
ZW	ZX	0 2W	WV } 1/2	32	33 0 00 00 } Y ₁
ZY	Z W	WV		34	0 00 00 } Y ₂
ZZ	Z0	0 1Y	XX [12] ⇒ [Φ ₀] ← Bx.VIII	4W	4X 0 00 00 } P _y
Z1	0 01	00	БПГ → "Норм. II"; e _A	4Y	0 00 00 } M ₀
Z2	Z3	Z 44	Z0 M ₀ ⇒ (F) ← Bx.I	4Z	40 0 00 00
Z4	Z 0Y	10	УП-ОГ → Bx.II	41	0 00 00
0W	0X	0 00 Y4	[Φ ₀] ⇒ [M ₀]	42	43 0 00 00
0Y	Z W	Z0	103 ⇒ (F) ← Bx.II	44	0 00 00
0Z	00	0 1Y	XX [12] ⇒ [Φ ₀] ← 1	KC	0 00 Z2
01	0 30	00	БПГ → D	0 43	41

*Отрицательные цифры $\bar{4}, \bar{3}, \bar{2}, \bar{1}$ изображаются здесь буквами W, X, Y, Z соответственно

Дополнительная зона ИП-4

$\Pi_0 = 0$

Зона МБ 12

Адрес	Команда	Адрес	Команда
WW WX 1 44 00		02 03 2 00 41	
WY 2 03 20	$0 \Rightarrow (F) \downarrow 9$	04 0 03 21	$((\alpha) + 3e_A) \Rightarrow (F) \downarrow 2$
WZ W0 2 32 30	$X_2 \Rightarrow (S)$	17 1X 2 2Y 3X	$(F) + (\gamma) \Rightarrow (F)$
W1 0 21 10	$\Upsilon \Pi - 0 \Gamma \rightarrow 5$	1Y 2 34 00	$(\alpha) \Rightarrow (S)$
W2 W3 2 3W 30	$X_1 \Rightarrow (S)$	1Z 10 2 21 20	$00 \Pi_A 00 \Rightarrow (S)$
W4 0 44 10	$\Upsilon \Pi - 0 \Gamma \rightarrow 6$	11 2 34 33	$(S) + (\alpha) \Rightarrow (S)$
XW XX 2 33 30	$P_{X_1} \Rightarrow (S)$	12 13 2 21 33	$(S) + e_A \Rightarrow (S)$
XY 2 4X 3X	$(S) - P_{X_2} \Rightarrow (S)$	14 2 34 Y3	$(S) \Rightarrow (\alpha)$
XZ X0 0 44 1X	$\Upsilon \Pi - 1 \Gamma \rightarrow 6$	27 2X 2 44 0X	$(F) \rightarrow M_0$
X1 2 24 40	$-(S) \Rightarrow (S)$	2Y 2 21 10	$\Upsilon \Pi - 0 \Gamma \rightarrow 03$
X2 X3 2 44 20	$3e_A \Rightarrow (F) \downarrow 10$	2Z 20 2 20 00	$B \Pi \Gamma \rightarrow 04$
X4 2 2Y Y3	$(S) \Rightarrow (\gamma) \downarrow 6$	21 2 3W 30	$X_1 \Rightarrow (S) \downarrow 5$
YW YX 2 3W 31	$X_1^{\oplus} \Rightarrow (S)$	22 23 0 2X 10	$\Upsilon \Pi - 0 \Gamma \rightarrow 8$
YY 2 2Y Y0	$Cg6(S) \text{ на } (\gamma) \Rightarrow (S)$	24 0 23 00	$B \Pi \Gamma \rightarrow 10$
YZ Y0 2 3W Y4	$(S) \Rightarrow X_1^{\oplus}$	37 3X 2 44 2X	$\Omega_0 \downarrow 7$
Y1 2 4X 3Z	$P_{X_2} \Rightarrow (S)$	3Y 2 41 00	$B \Pi \Gamma \rightarrow Bx.IV$
Y2 Y3 0 WX 20	$(S) \otimes 144 00 \Rightarrow (S)$	3Z 30 2 23 0X	$(F) \Rightarrow \lambda \downarrow D$
Y4 2 33 Y3	$(S) \Rightarrow P_x$	31 2 34 20	$(\alpha) \Rightarrow (F)$
ZW ZX 2 W3 20	$(S) \otimes 10000 \Rightarrow (S)$	32 33 0 03 31	$((\alpha) + 3e_A) \Rightarrow (S)$
ZY 2 W1 10	$\Upsilon \Pi - 0 \Gamma \rightarrow Bx.IV$	34 0 03 20	$\overline{\Pi_0} \Delta_j \Rightarrow (S)$
ZZ Z0 0 3X 1X	$\Upsilon \Pi - 1 \Gamma \rightarrow 7$	4W 4X 2 2Y Y0	$(S) \Rightarrow (\gamma)$
Z1 0 WX Y0	$0 \Rightarrow (S)$	4Y 0 14 Y0	$Cg6(S) \text{ на } 4 \Rightarrow (S)$
Z2 Z3 2 3W Y3	$(S) \Rightarrow X_1$	4Z 40 2 2Y 3X	$(S) - (\gamma) \Rightarrow (S)$
Z4 2 3Z Y3	$(S) \Rightarrow X_2$	41 0 WW 20	$(S) \otimes 14400 \Rightarrow (S)$
OW OX 0 41 20	$024 \Rightarrow (F) \downarrow 8$	42 43 2 2X Y3	$(S) \Rightarrow (\beta)$
OY 2 33 0X	$(F) \Rightarrow P_x$	44 0 04 00	$B \Pi \Gamma \rightarrow 2$
OZ O0 2 W1 00	$B \Pi \Gamma \rightarrow Bx.IV$	IC 0 00 2Z	
O1 0 WY 00	$B \Pi \Gamma \rightarrow 9 \downarrow \text{„Норм.“}$	0 03 01	

Зона переходов ИП-4

$\Pi_0 = \bar{1}; 0$

Зона МБ $1\bar{2}$

Адрес		Команда	Адрес		Команда
WV	WI	0 04 Y3	(S) $\Rightarrow A_{\Delta e} \leftarrow 5$	02 03	0 00 00 (δ)
WY	Z	00 31	($\Delta_{\Delta e}$) \Rightarrow (S)	04	0 00 00 $A_{\Delta e}$
WZ	W0	0 Y3 00	БПГ $\rightarrow 6$	1W	1X Z 04 30 $A_{\Delta e} \Rightarrow$ (S) $\leftarrow 2$
	W1	Z 04 0X	(F) $\Rightarrow A_{\Delta e}$	1Y	Z X0 10 $\Psi \Pi - 0 \Gamma \rightarrow 1$
W2	W3	Z 44 Z0	$M_1 \Rightarrow$ (F)	1Z	10 Z 04 Z0 $A_{\Delta e} \Rightarrow$ (F)
	W4	1 00 X4	$[\Phi_1] \Rightarrow [M_1]$	11	Z 41 Z0 $00 \Pi_{A00} \Rightarrow$ (S)
XW	XX	Z 41 ZX	(F) + $e_A \Rightarrow$ (F)	12	13 Z 23 33 (S) + $I 01 Z0 \Rightarrow$ (S)
	XY	Z 1X 00	БПГ $\rightarrow 2$	14	Z 04 33 (S) + $A_{\Delta e} \Rightarrow$ (S)
XZ	X0	Z 0Y 30	$0 \bar{4} 3 00 \Rightarrow$ (S) $\leftarrow 1$	2W	2X Z 40 Y0 $Cg \bar{6}$ (S) на 4 \Rightarrow (S)
	X1	Z 3X 3Z	(S) - $I 03 Z0 \Rightarrow$ (S) $\leftarrow 3$	2Y	Z 41 33 (S) + $M_1 \Rightarrow$ (S)
X2	X3	Z 03 Y3	(S) \Rightarrow (δ)	2Z	20 Z 04 Y3 (S) $\Rightarrow A_{\Delta e}$
	X4	Z 04 3C	$A_{\Delta e} \Rightarrow$ (S)	21	0 00 31 ($A_{\Delta e}$) \Rightarrow (S)
YW	YX	1 00 XY	$[M_j] \Rightarrow [\Phi_1]$	22	23 Z 01 Z0 $0 M_j \Delta_j \Rightarrow$ (S)
	YY	Z 44 0X	(F) $\Rightarrow M_1$	24	Z 03 Y3 (S) \Rightarrow (δ)
YZ	Y0	Z 03 Z0	(δ) \Rightarrow (F)	3W	3X Z 03 Z0 (δ) \Rightarrow (F)
	Y1	Z 1W X3	$[\Phi_1] \Rightarrow [1 \bar{4}]$	3Y	Z 0X Y0 $Cg \bar{6}$ (S) на 4 \Rightarrow (S)
Y2	Y3	Z 1X XX	$[1 \bar{3}] \Rightarrow [\Phi_{-1}] \leftarrow 6$	3Z	30 Z 01 Z0 $0 \Delta_j 00 \Rightarrow$ (S)
	Y4	Z 34 Z0	(α) \Rightarrow (F)	31	Z X1 00 БПГ $\rightarrow 3$
ZW	ZX	0 03 01	Выход	32	33 Z 1X X3 $[\Phi_{-1}] \Rightarrow [1 \bar{3}] \leftarrow 8x.VII$
	ZY	0 03 Y3	(S) \Rightarrow (δ) $\leftarrow 4$	34	0 01 Z0 $A_{\Delta e} \Rightarrow$ (F)
ZZ	Z0	0 03 Z0	(δ) \Rightarrow (F)	4W	4X Z 0C XY $[M_{\Delta e}] \Rightarrow [\Phi_{-1}]$
	Z1	0 04 30	$A_{\Delta e} \Rightarrow$ (S)	4Y	0 04 30 $A_{\Delta e} \Rightarrow$ (S)
Z2	Z3	0 00 20	$0 00 0 \Pi_F \Rightarrow$ (S)	4Z	4C 0 07 Y0 $Cg \bar{6}$ (S) на 4 \Rightarrow (S)
	Z4	C 00 33	(S) + $e_F \Rightarrow$ (S)	41	0 01 Z0 (S) $\oplus K_1 \Rightarrow$ (S); e_A
0W	0X	0 04 33	(S) + $A_{\Delta e} \Rightarrow$ (S)	42	43 0 ZY 00 БПГ $\rightarrow 4$
	0Y	0 WX 00	БПГ $\rightarrow 5$	44	0 1W 0C M_1
0Z	00	0 00 01	e_F	1C	0 00 Z1
	01	0 44 44	K_1	Z	Z 22 X2

§3. Общая характеристика стандартных подпрограмм в системе ИП-4.

Все подпрограммы рассчитаны на работу с плавающей запятой. Основным аргументом стандартной подпрограммы является нормализованная величина $u = (X_1 + iX_2) \cdot 3^{P_x}$, хранящаяся внутри ИП-4. Окончательный результат тоже засылается на место u в нормализованном виде, но это осуществляет подпрограмма «Нормализация», которая расположена в дополнительной зоне и обращение к которой производится через вход VIII ИП-4. Стандартные же подпрограммы выдают результат в виде:

$$\tilde{y} = X_1 \cdot 3^{P_{x_1}} + iX_2 3^{P_{x_2}}$$

где X_1 и X_2 – нормализованные величины, расположенные в основной зоне ИП-4, а P_{x_1} и P_{x_2} их порядки, причем P_{x_1} записывается на место P_x , а P_{x_2} записывается в первую половину ячейки, отведенной для величины Y_1 . По окончании работы каждая подпрограмма передает управление входу VIII ИП-4, в результате чего вызывается в Φ_0 и выполняется подпрограмма «Нормализация».

Подпрограмма «Нормализация» из двух порядков P_{x_1} и P_{x_2} выбирает наибольший и записывает его на место P_x . Величина X_i ($i = 1$ или $i = 2$), имеющая

меньший порядок, сдвигается вправо на разность ПОРЯДКОВ. Если одна из величин X_1 , X_2 равна нулю, а другая отлична от нуля, то в ячейку P_x засылается порядок величины, отличной от нуля.

Примечание. Как было сказано выше, величина v (точнее Y_1) затирается после выполнения подпрограммы, поэтому использовать повторно эту величину без присвоения ей нового значения нельзя. Если $X_1 - Y_1 = 0$, то на место P_x засылается минимальный порядок $P_x = -40$.

В конце подпрограммы «Нормализация» исследуется порядок P_x . Если $P_x > 40$, то происходит предупредительный останов Ω_0 по команде $\bar{1}442\bar{3}$, хранящейся в ячейке $00\bar{3}$. Этот останов предупреждает о том, что при дальнейших вычислениях возможно переполнение, но этот останов можно игнорировать и продолжать вычисления нажатием кнопки «пуск». Если $P_x < -40$, то в ячейки для X_1 и X_2 засылаются нули, и полагается $P_x = -40$.

После этой проверки данная подпрограмма передает управление на вход IV ИП-4. Итак, подпрограмма «Нормализация» формирует на месте величины и результат в стандартном нормализованном виде.

Для того, чтобы нормализовать какое-нибудь комплексное число Z , находящееся на магнитном барабане, и записать его снова на магнитный барабан (на место W), нужно обратиться ко второй части подпро-

граммы «Нормализация», расположенной в зоне II магнитного барабана. Это обращение в общем случае имеет вид:

$$\begin{array}{l}
 (x_0): \bar{1}3403 \quad (c) \Rightarrow (\alpha) \\
 (x_1): \bar{1}\bar{1}300 \quad БП^{\uparrow} Bx.I ИП-4 \\
 (x_2): P_{\phi z} M_z \Delta_z \quad A_z \\
 (x_3): 0110\bar{3} \quad A_{норм} \\
 (x_4): P_{\phi w} M_w \Delta_w \quad A_w
 \end{array} \left. \vphantom{\begin{array}{l} \\ \\ \\ \\ \end{array}} \right\} норм(Z) \Rightarrow w$$

В некоторых стандартных подпрограммах имеются аварийные остановы для случаев, когда операцию нельзя выполнить:

останов Ω_1 , (по команде $\bar{1}442\bar{3}$) означает, что требуется выполнить деление на нуль;

остановы Ω_2 (по команде $00\bar{3}2\bar{3}$) и Ω_3 (по команде $\bar{1}232\bar{3}$) означают переполнение при вычислении функций $\sin u, \cos u, e^u, shu, chu$;

останов Ω_4 (по команде $0002\bar{3}$) означает, что требуется вычислить $\ln 0$ или $1/0$

Библиотека подпрограммы для действий с комплексными числами занимает 12 зон магнитного барабана (с $1\bar{1}$ по $2\bar{1}$) без ИП-4 и характеризуется таблицей 2:

Таблица 2

Номер по порядку	Операция, реализуемая подпрограммой	Обобщенный адрес начала	Действия, выполняемые подпрограммой
1.	Сложение	01 $\bar{1}\bar{1}\bar{2}$	$u + v \Rightarrow u$
2.	Сложение с сопряженным	01 $\bar{1}\bar{2}3$	$u + \bar{v} \Rightarrow u$
3.	Вычитание	01 $\bar{1}\bar{2}\bar{2}$	$u - v \Rightarrow u$
4.	Вычитание из сопряженного	01 $\bar{1}\bar{3}3$	$\bar{u} - v \Rightarrow u$
5.	Обратное сложение	01 $\bar{1}\bar{3}\bar{2}$	$-u - v \Rightarrow u$
6.	Прибавление к сопряженному	01 $\bar{1}\bar{4}1$	$\bar{u} + v \Rightarrow u$
7.	Обратное вычитание	01 $\bar{1}\bar{4}\bar{3}$	$-u + v \Rightarrow u$
8.	Умножение	01010	$u \times v \Rightarrow u$
9.	Деление	010 $\bar{4}\bar{3}$	$u / v \Rightarrow u$
10.	Нормализация	0110 $\bar{3}$	$норм(u) \Rightarrow u$
11.	Извлечение квадратного корня	011 $\bar{3}0$	$1/\sqrt{u} \Rightarrow v; \sqrt{u} \Rightarrow u$
12.	Вычисление синуса	01343	$\sin u \Rightarrow u$
13.	Вычисление косинуса	013 $\bar{4}\bar{3}$	$\cos u \Rightarrow u$

Номер по порядку	Операция, реализуемая подпрограммой	Обобщенный адрес начала	Действия, выполняемые подпрограммой
14.	Вычисление экспоненты	02 $\bar{3}$ $\bar{2}$ $\bar{3}$	$e^u \Rightarrow u$
15.	Вычисление гиперболического синуса	02 $\bar{3}$ $\bar{4}$ $\bar{3}$	$sh u \Rightarrow u$
16.	Вычисление гиперболического косинуса	02 $\bar{3}$ $\bar{4}$ $\bar{3}$	$chu \Rightarrow u$
17.	Вычисление натурального логарифма	02 $\bar{2}$ $\bar{4}$ $\bar{3}$	$\ln u \Rightarrow u$
18*.	Вычисление модуля	02 $\bar{2}$ $\bar{4}$ $\bar{3}$	$ u \Rightarrow u$
19*.	Вычисление обратной величины модуля	02 $\bar{2}$ $\bar{3}$ $\bar{3}$	$\frac{1}{ u } \Rightarrow u$

При составлении основной программы можно пользоваться константами, находящимися в основной зоне ИП-4 и перечисленными в следующей таблице:

*Результаты этих операций представляются также в виде комплексных чисел.

Адрес ячейки	Содержимое ячейки	Примечание
$\bar{1}24$	00301	ЗеА для операций с регистром F
$\bar{1}\bar{1}\bar{4}$	02 $\bar{4}\bar{4}\bar{4}$	1/2
$\bar{1}\bar{1}1$	$\bar{1}\bar{4}\bar{4}\bar{4}\bar{4}$	e _A
$\bar{1}01$	03000	1
$\bar{1}14$	$\bar{1}0000$	-3
$\bar{1}24$	0 $\bar{3}000$	1

Кроме того, в зоне $2\bar{3}$ и 11 имеются константы, задающие действительные числа в комплексном виде (мнимая часть равна нулю). Над этими константами можно производить все операции в режиме ИП-4, задавая их обобщенные адреса. Эти константы указаны в следующей таблице:

Обобщенный адрес	Константа
02 $\bar{3}\bar{2}\bar{1}$	$4 = \left(\frac{4}{3} + 0 \cdot i\right) \cdot 3^1$
02 $\bar{3}\bar{1}\bar{1}$	$-1 = \left(\frac{-1}{3} + 0 \cdot i\right) \cdot 3^0$
02 $\bar{3}\bar{2}\bar{4}$	$-2 = \left(\frac{-2}{3} + 0 \cdot i\right) \cdot 3^1$
02 $\bar{3}\bar{3}\bar{4}$	$1 = (1 + 0 \cdot i) \cdot 3^0$

Обобщенный адрес	Константа
02 $\bar{3}$ 4 $\bar{4}$	$\frac{1}{2} = (\frac{1}{3} + 0 \cdot i) \cdot 3^0$
01112	$0 = (0 + 0 \cdot i) \cdot 3^{-40}$

Если стандартная подпрограмма занимает больше одной зоны, то происходят дополнительные обращения к магнитному барабану. Ниже приводится таблица 3, содержащая время выполнения каждой подпрограммы (псевдооперации). Так как это время зависит не только от числа тактов работы машины, но и от времени ожидания нужной зоны магнитного барабана при обращении к нему, (а в данном случае это время может быть точно учтено), то за время T^* выполнения псевдооперации принимается отрезок от момента вызова данной подпрограммы в Φ_0 (исключительно) до момента передачи управления входу 1V ИП-4, т.е.:

$$T^* = 280 + T + (N_g + t_H) \cdot \rho, \quad (\text{в мксек}),$$

где T и N_g имеют тот же смысл, что и в таблице 1, $t_H = 5490$ является временем выполнения подпрограммы «Нормализация» (включая передачу ей управления) после вызова зоны M_g в оперативную память, а $\rho = 1$, если соответствующая подпрограмма по окончании ра-

боты обращается к «Нормализации», в противном случае (при обращении сразу к входу IV) $\rho = 0$. В таблице 3 время T^* будет указываться при $\rho = 1$ в виде явной суммы $T^* = \Delta + t_H$, где ΔT будет кратно 2500 мксек.

Таблица 3

№№ п/п	Псевдооперации	Число дополни- тельных об- ращений к МБ	T^* , мксек
1.	Сложение	-	$10000 + t_H$
2.	Сложение с сопря- женным	-	$10000 + t_H$
3.	Вычитание	-	$10000 + t_H$
4.	Вычитание из со- пряженного	-	$10000 + t_H$
5.	Обратное сложение	-	$10000 + t_H$
6.	Прибавление к со- пряженному	-	$10000 + t_H$
7.	Обратное вычитание	-	$10000 + t_H$
8.	Умножение	-	$10000 + t_H$
9.	Деление	-	$20000 + t_H$
10.	Нормализация	-	$10000 + t_H$
11.	Извлечение квад- ратного корня	2	$70000 + t_H$
12.	Вычисление синуса	3	$70000 + t_H$

№№ п/п	Псевдооперации	Число дополни- тельных об- ращений к МБ	T*, мксек
13.	Вычисление косину- са	3	70000 + t _н
14.	Вычисление экспо- ненты	4	57500 + t _н
15.	Вычисление гипер- болического синуса	4	77500 + t _н
16.	Вычисление гипер- болического коси- нуса	4	77500 + t _н
17.	Вычисление нату- рального логарифма	3	67500 + t _н
18.	Вычисление модуля	1	22445
19.	Вычисление обрат- ной величины моду- ля	1	21840

§4. Подпрограмма выполнения действия типа сложения.

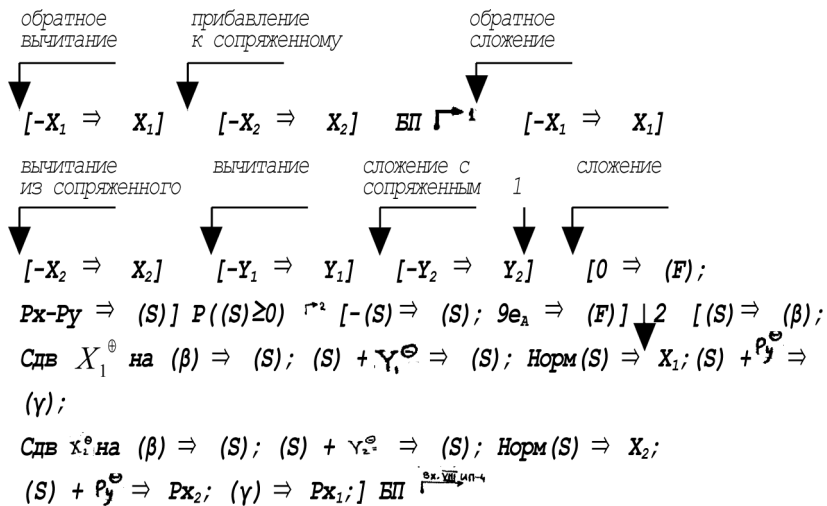
Алгоритм сложения двух чисел

$$u = (X_1 + iX_2) \cdot 3^{P_x} \quad \text{и} \quad v = (Y_1 + iY_2) \cdot 3^{P_y}$$

использует соотношение:

$$u+v = \begin{cases} [(X_1+Y_1 \cdot 3^{P_y-P_x}) + i \cdot (X_2+Y_2 \cdot 3^{P_y-P_x})] \cdot 3^{P_x}, \\ \text{при } P_x > P_y \\ [(X_1 \cdot 3^{P_x-P_y} + Y_1) + i \cdot (X_2 \cdot 3^{P_x-P_y} + Y_2)] \cdot 3^{P_y}, \\ \text{при } P_x \leq P_y \end{cases}$$

Подпрограмма для реализации действий типа сложения (включая и само сложение) размещена в одной зоне МБ и описывается следующей схемой:



Подпрограмма выполнения действий типа сложения

$P_0 = 0$

зона МБ I I

Адрес	Команда	Адрес	Команда
00 01	$0 \Rightarrow (S) \leftarrow \frac{OBR}{Bb4.}$	02 03	$Z 4W 3Z (S) + Y_1 \Rightarrow (S)$
04 05	$Z 3W 3X (S) - X_1 \Rightarrow (S)$	04 05	$Z 3W 3Z \text{ Норм}(S) \Rightarrow X_1$
06 07	$Z 3W 3Y (S) \Rightarrow X_1$	06 07	$Z 3W 3Z (S) + P_y \Rightarrow (S)$
08 09	$0 \Rightarrow (S) \leftarrow \frac{прив. к conf.}{\text{к conf.}}$	08 09	$Z 3W 3Z (S) \Rightarrow (S)$
10 11	$Z 3Z 3X (S) - X_2 \Rightarrow (S)$	10 11	$Z 3W 3Z X_2^{\oplus} \Rightarrow (S)$
12 13	$Z 3Z 3Y (S) \Rightarrow X_2$	11 12	$Z 3W 3Z C_{гб}(S)_{н.г.} \Rightarrow (S)$
14 15	$0 2Y 00 \text{ БПГ} \rightarrow 1$	12 13	$Z 3W 3Z (S) + Y_2 \Rightarrow (S)$
16 17	$0 \Rightarrow (S) \leftarrow \frac{OBR}{CA.}$	14 15	$Z 3Z 3X \text{ Норм}(S) \Rightarrow X_2$
18 19	$Z 3W 3X (S) - X_1 \Rightarrow (S)$	16 17	$Z 3W 3Z (S) + P_y^{\oplus} \Rightarrow (S)$
20 21	$Z 3W 3Y (S) \Rightarrow X_1$	18 19	$Z 3W 3Z (S) \Rightarrow P_{x_2}$
22 23	$0 \Rightarrow (S) \leftarrow \frac{OBR}{\text{к conf.}}$	20 21	$(S) \Rightarrow (S)$
24 25	$Z 3Z 3X (S) - X_2 \Rightarrow (S)$	22 23	$(S) \Rightarrow P_{x_1}$
26 27	$Z 3Z 3Y (S) \Rightarrow X_2$	24 25	$Z 3W 3Z \text{ БПГ} \rightarrow \text{Вх. VIII ин-ч}$
28 29	$0 \Rightarrow (S) \leftarrow \frac{OBR}{Bb4.}$	26 27	$0 00 00$
30 31	$Z 3W 3X (S) - Y_1 \Rightarrow (S)$	28 29	$0 00 00$
32 33	$Z 3W 3Y (S) \Rightarrow Y_1$	30 31	$0 00 00$
34 35	$0 \Rightarrow (S) \leftarrow \frac{CA. C}{\text{conf.}}$	32 33	$0 00 00$
36 37	$Z 3Z 3X (S) - Y_2 \Rightarrow (S)$	34 35	$0 00 00$
38 39	$Z 3Z 3Y (S) \Rightarrow Y_2$	36 37	$0 00 00$
40 41	$0 \Rightarrow (F) \leftarrow \frac{CA.}{\text{к conf.}}$	38 39	$0 00 00$
42 43	$Z 33 30 P_x \Rightarrow (S)$	40 41	$0 00 00$
44 45	$Z 33 3X (S) - P_y \Rightarrow (S)$	42 43	$0 00 00$
46 47	$0 0Y 1X \text{ УП-1}$	44 45	$0 00 00$
48 49	$Z 34 40 -(S) \Rightarrow (S)$	46 47	$0 00 00$
50 51	$0 0W 20 g_{e_A} \Rightarrow (F)$	48 49	$0 00 00$
52 53	$Z 3X 3Z (S) \Rightarrow (P)$	50 51	$0 00 00$
54 55	$Z 3W 31 X_1^{\oplus} \Rightarrow (S)$	52 53	$0 00 00$
56 57	$Z 3X 3C C_{гб}(S)_{н.г.} \Rightarrow (S)$	54 55	$0 00 00$
		56 57	$Z 3Y 01$

свободные
ячейки

§5. Подпрограмма для выполнения умножения и деления.

В данной подпрограмме деление сводится к умножению делимого на обратную величину делителя. Алгоритм умножения двух чисел:

$$u = (X_1 + iX_2) \cdot 3^{P_x} \text{ и } v = (Y_1 + iY_2) \cdot 3^{P_y}$$

использует соотношение:

$$u \cdot v = [(X_1 Y_1 - X_2 Y_2) + i(X_1 Y_2 + X_2 Y_1)] \cdot 3^{P_x + P_y} = (\tilde{X}_1 + i\tilde{X}_2) \cdot 3^{\tilde{P}_x}$$

Абсолютная погрешность вычисления мантисс действительной и мнимой частей произведения $u \cdot v$ не превосходит 3^{-16} .

Обратная величина $1/v$ определяется при:

$$r = Y_1^2 + Y_2^2 \neq 0$$

При $r=0$ происходит аварийный останов Ω_2 по команде $\bar{1}44\bar{2}\bar{3}$ (адрес команды 041). При этом используется соотношения:

$$\frac{1}{v} = \frac{1}{(Y_1 + iY_2)} \cdot 3^{-P_y} = \frac{(Y_1 - iY_2)}{(Y_1^2 + Y_2^2)} \cdot 3^{-P_y} = \frac{(Y_1 - iY_2)}{r} \cdot 3^{-P_y}.$$

Если положить $r = r_n \cdot 3^{P_r}$, где r_n – величина, получаемая в результате нормализации r , то получим:

$$\frac{1}{v} = \frac{(Y_1 - iY_2)}{(r_n \cdot 3^{P_r})} \cdot 3^{-P_y} = \left(\frac{Y_1 \cdot 1}{r_n} + \frac{iY_2 \cdot 1}{r_n} \right) \cdot 3^{-P_y - P_r}$$

или

$$\frac{1}{v} = (\bar{Y}_1 + i\bar{Y}_2) \cdot 3^{\bar{P}_y},$$

где $\bar{Y}_1 = Y_1 \cdot \frac{1}{r_n}$, $\bar{Y}_2 = Y_2 \cdot \frac{1}{r_n}$, $\bar{P}_y = -P_y - P_r$.

Величина $t = \frac{1}{r_n}$ вычисляется по итерационной формуле:

$$t = \lim_{n \rightarrow \infty} t_n, \quad \text{где } t_{n+1} = t_n \cdot (2 - t_n \cdot r_n) \quad (5.1)$$

При этом нулевое приближение t_0 , получается из соотношения:

$$\frac{1}{(1+h)} = (1-h) \cdot (1+h^2+h^4+\dots),$$

если положить $r_n = 1+h, |h| < \frac{1}{2}$.

С погрешностью $|\varepsilon| < 0,00782$ можно определить t по формуле (примем это значение за t_0):

$$t_0 = (1-h) \cdot (1+h^2+h^4+h^6)$$

Тогда достаточно сделать две итерации по формуле (5.1), чтобы получить $t=t_2$ с требуемой точностью.

Действительно, если $t_n = t + \varepsilon_n$, то погрешность $(n+1)$ -ой итерации ε_{n+1} с учетом погрешности выполнения умножения определяется по формуле:

$$\varepsilon_{n+1} = -\varepsilon_n^2 \cdot r_n - \Delta'_{умн} \cdot t + \Delta'_{умн} r$$

где

$$|\Delta_{умн}| < \frac{1}{2} \cdot 3^{-16}, |\Delta'_{умн}| < \frac{1}{2} \cdot 3^{-16},$$

Отсюда

$$|\varepsilon_1| < 0,92 \cdot 10^{-4} < 2 \cdot 3^{-9}, \quad |\varepsilon_2| < 2 \cdot 3^{-16}$$

кроме того, величина r , а значит и величина r_n , была вычислена с погрешностью Δ_r , $|\Delta_r| < 3^{-16}$, которая внесет в вычисление величины t дополнительную погрешность:

$$\delta = -\frac{1}{r_n^2} \cdot \Delta_r + 0(\Delta r), \quad \text{т.е.} \quad |\delta| < 3^{-16} \cdot \frac{1}{r_n^2}$$

Итак, полная погрешность ε_t вычисления $t=1/r_n$ удовлетворяет неравенству:

$$|\varepsilon| < \left(2 + \frac{1}{r_n^2}\right) \cdot 3^{-16}$$

Погрешности $\varepsilon_{\bar{Y}_1}$, $\varepsilon_{\bar{Y}_2}$ вычисления величин Y_1 и Y_2 определяются по формулам:

$$\varepsilon_{\bar{Y}_1} = \varepsilon_t \cdot Y_1 + \Delta_{\text{умн}},$$

$$\varepsilon_{\bar{Y}_2} = \varepsilon_t \cdot Y_2 + \Delta'_{\text{умн}}, \quad \text{т.е.}$$

$$|\varepsilon_{\bar{Y}_i}| < \left(2 \cdot Y_i + \frac{Y_i}{r_n^2}\right) \cdot 3^{-16} + \frac{1}{2} \cdot 3^{-16}, \quad i=1,2.$$

Максимальное значение правой части этого неравен-

ства достигается при $Y_i = \sqrt{\frac{3}{2}}$, $r_H = \frac{1}{2}$, а именно:

$$|\varepsilon_{\bar{Y}}| < 8 \cdot 3^{-16}.$$

Так как для вычисления u/v используется формула:

$$\begin{aligned} \frac{u}{v} &= [(X_1 \cdot \bar{Y}_1 - X_2 \cdot \bar{Y}_2) + i(X_1 \bar{Y}_2 - X_2 \bar{Y}_1)] \cdot 3^{P_x + P_y} = \\ &= (\bar{X}_1 + i \bar{X}_2) \cdot 3^{P_x} \end{aligned}$$

то погрешность вычисления мантисс действительной и мнимой частей результата не превосходит $25 \cdot 3^{-16}$.

Подпрограмма умножения и деления размещается в одной зоне МБ и описывается следующей схемой:

$$\begin{aligned} & \sqrt{\text{Деление}} [Y_1^2 + Y_2^2 \Rightarrow (S)] \text{A}((S) \neq 0) \sqrt{\frac{1}{2}} [\text{Норм}(S) \Rightarrow L; -(N+P_y) \Rightarrow P_y; \\ & \delta-h \Rightarrow (S); (S) \Rightarrow (\beta, \gamma); -h^2 \Rightarrow (S); (S) \Rightarrow (R); -(S) \Rightarrow (S); \\ & (S) + 1 \Rightarrow (S); (S) \cdot (R) + (-1) \Rightarrow (S); (S) \cdot (R) + 1 \Rightarrow (S); \\ & (S) \cdot (\beta, \gamma) \Rightarrow (S); (S) \Rightarrow (R); (S) \cdot L - 2 \Rightarrow (S); (S) \cdot (R) + 0 \Rightarrow (S); \\ & (S) \cdot L + 2 \Rightarrow (S); (S) \cdot (R) + 0 \Rightarrow (S); (S) \Rightarrow L; (S) \cdot Y_2 = Y_2; \\ & -L \cdot Y_1 \Rightarrow Y_1] \sqrt{\text{Умножение}} [P_y + P_x \Rightarrow (\beta); X_1 \cdot Y_1 - X_2 \cdot Y_2 \Rightarrow (S); \\ & \text{Норм}(S) \Rightarrow X_1; N + (\beta) \Rightarrow P_x; Y_2 \cdot X_1 + X_2 \cdot Y_1 \Rightarrow (S); \\ & \text{Норм}(S) \Rightarrow X_2; N + (\beta) \Rightarrow P_{X_2}] \text{БП} \Gamma^{\text{Вх. VIII ИП-4}} \Omega_1. \end{aligned}$$

Программа выполнения умножения и деления.

$P_0 = 0$

Зона МБ 10

Адрес	Команда	Адрес	Команда
WW WX Z 4W 30	$Y_1 \Rightarrow (S) \downarrow \Delta \epsilon \lambda$	02 03 0 WW 30	$L \Rightarrow (S)$
WY Z 4W 40	$(S) \cdot Y_1 \Rightarrow (S)$	04 Z 24 40	$-(S) \Rightarrow (S)$
WZ W0 Z 4Z 23	$Y_2 \Rightarrow (R)$	1W 1X Z 4W 40	$(S) \cdot Y_1 \Rightarrow (S)$
W1 Z 4Z 43	$(S) + (R) \cdot Y_2 \Rightarrow (S)$	1Y Z 4W Y3	$(S) \Rightarrow Y_1$
W2 W3 0 41 10	$\gamma \Pi - 0 \Gamma \rightarrow \lambda$	1Z 10 Z 43 30	$P_y \Rightarrow (S) \downarrow \gamma \text{MH.}$
W4 0 WW YX	$\text{Hор}\mu (S) \Rightarrow L$	11 Z 33 33	$(S) + P_x \Rightarrow (S)$
XW XX Z 43 33	$(S) + P_y \Rightarrow (S)$	12 13 Z 2X Y3	$(S) \Rightarrow (\beta)$
XY Z 24 40	$-(S) \Rightarrow (S)$	14 0 44 30	$0 \Rightarrow (S)$
XZ X0 Z 43 Y3	$(S) \Rightarrow P_y$	2W 2X Z 3Z 3X	$(S) - X_2 \Rightarrow (S)$
X1 0 WW 30	$L \Rightarrow (S)$	2Y Z 4Z 40	$(S) \cdot Y_2 \Rightarrow (S)$
X2 X3 Z 2W 20	$1 - h \Rightarrow (S)$	2Z 20 Z 3W 23	$X_1 \Rightarrow (R)$
X4 Z 2W Y3	$(S) \Rightarrow (\beta, \gamma)$	21 Z 4W 43	$(S) + (R) \cdot Y_1 \Rightarrow (S)$
YW YX 0 WW 40	$(S) \cdot L \Rightarrow (S)$	22 23 Z 3W YX	$\text{Hор}\mu (S) \Rightarrow X_1$
YY Z 01 3X	$-h^2 \Rightarrow (S)$	24 Z 2X 33	$(S) + (\beta) \Rightarrow (S)$
YZ Y0 Z 24 40	$h^1 \Rightarrow (S); -h^2 \Rightarrow (R)$	3W 3X Z 33 Y3	$(S) \Rightarrow P_{x_1}$
Y1 Z 01 33	$h^2 + 1 \Rightarrow (S)$	3Y Z 4Z 30	$Y_2 \Rightarrow (S)$
Y2 Y3 Z 24 4X	$(S)(R) + (-1) \Rightarrow (S)$	3Z 30 0 44 4X	$0 + (S)(R) \Rightarrow (S)$
Y4 Z 01 4X	$(S)(R) + 1 \Rightarrow (S)$	31 Z 3Z 23	$X_2 \Rightarrow (R)$
ZW ZX Z 2W 40	$(S)(\beta, \gamma) \Rightarrow (S)$	32 33 Z 4W 43	$(S) + (R) \cdot Y_1 \Rightarrow (S)$
ZY 0 WW 40	$(S) \cdot L \Rightarrow (S); U_0 \Rightarrow (R)$	34 z 3Z YX	$\text{Hор}\mu (S) \Rightarrow X_1$
ZZ Z0 0 43 33	$(S) + (-2) \Rightarrow (S)$	4W 4X Z 2X 33	$(S) + (\beta) \Rightarrow (S)$
Z1 0 44 4X	$(S)(R) + 0 \Rightarrow (S)$	4Y Z 4X Y3	$(S) \Rightarrow P_{x_2}$
Z2 Z3 0 WW 40	$(S) \cdot L \Rightarrow (S); -u_1 \Rightarrow (R)$	4Z 40 Z 20 00	$\text{B}\Gamma \Gamma^+ \text{Bx.VIII}$
Z4 0 43 3X	$(S) - (-2) \Rightarrow (S)$	41 Z 44 2X	$\Omega_{z_1} \rightarrow 1$
0W 0X 0 44 4X	$(S)(R) + 0 \Rightarrow (S)$	42 45 Z 30 00	-2
0Y 0 WW Y3	$(S) \Rightarrow L$	44 0 00 00	0
0Z 00 Z 4Z 40	$(S) \cdot Y_2 \Rightarrow (S)$	KC 0 00 20	
01 0 4Z Y3	$(S) \Rightarrow Y_2$	0 YZ WX	

§6. Подпрограмма извлечения квадратного корня и нормализация.

Квадратный корень из комплексного числа $u = (X_1 + iX_2) \cdot 3^{P_x}$ вычисляется по следующим формулам:

$$\sqrt{u} = \sqrt{(X_1 + iX_2) \cdot 3^{P_x}} = \omega_1 + i\omega_2,$$

где

$$\omega_1 = \sqrt{\frac{r + X_1}{2} \cdot 3^{P_x}},$$

$$\omega_2 = \sqrt{\frac{r - X_1}{2} \cdot 3^{P_x}} \cdot \sin X_2,$$

$$r = \sqrt{X_1^2 + X_2^2}.$$

Так как величина r не меньше компонент X_1 и X_2 , то $\frac{r \pm X_1}{2} \geq 0$. Однако за счет неточного представления чисел в машине и неточности выполнения операций для малой величины X выражение $\frac{r \pm X_1}{2}$ мо-

жет быть равно $-\varepsilon_1$ ($\varepsilon_1 > 0$), тогда программа приравни-

вает значение $\sqrt{\frac{r \pm X_1}{2}}$ нулю.

Алгоритмы извлечения квадратного корня из действительного числа $l = L \cdot 3^{P_l}$ следующие:

а) При $l = r^2 \cdot 3^{2P_x}$:

$$L \cdot 3^{P_l} = L \cdot 3^{P_l}, \text{ где } L = \text{Норм}(X_1^2 + X_2^2), P_l = N + 2P_x,$$

N – число сдвигов при нормализации r^2 ,

$$\bar{P}_l = P_x, \quad \bar{L} = t \cdot L \cdot \beta,$$

$$t = \begin{cases} \frac{1}{\sqrt{L}}, & \text{если } N = 0 \\ \frac{1}{\sqrt{L}} \cdot \sqrt{3}, & \text{если } N \neq 0, \end{cases} \quad \beta = \begin{cases} 1, & \text{если } N = -1 \\ 3, & \text{если } N = -1. \end{cases}$$

б) При $l = \frac{r \pm X_1}{2} \cdot 3^{P_x}$:

$$\sqrt{L \cdot 3^{P_i}} = \bar{L} \cdot 3^{P_i}, \text{ где } L = \text{Норм}\left(\frac{r \pm X_1}{2}\right),$$

$$P_i = N + P_x,$$

N – число сдвигов при нормализации $\left(\frac{r \pm X_1}{2}\right),$

$$\bar{P}_i = \left[\frac{1}{2}P_i - \frac{1}{3}\right]_{\text{ок}}, \quad \bar{L} = t \cdot t,$$

$$t = \begin{cases} \frac{1}{\sqrt{L}}, & \text{если } 2P_i - P_i = 0 \\ \frac{1}{\sqrt{L}} \cdot \sqrt{3}, & \text{если } 2\bar{P}_i - P_i = -1. \end{cases}$$

При $L=0$ полагается $\bar{L}=0$, порядок не вычисляется.

При $X_2^2=0$ полагается $r=|X_1|$.

При $X_1^2=0$ полагается $r=|X_2|$.

При $X_1=0$ и $X_2^2=0$ полагается $W_1=0$ и $W_2=0$.

Величина t в подпрограмме не нормализуется и поэтому удовлетворяет неравенствам:

$$\sqrt{\frac{2}{3}} < t < \sqrt{6}.$$

Величина t вычисляется с помощью трех последовательных приближений t_0, t_1, t_2 , причем, нулевое и первое приближения вычисляются в качестве коротких слов. Для вычисления нулевого приближения используется два первых члена разложения:

$$L^{-\frac{1}{2}} = 1 - \frac{1}{2}(L-1) + \frac{1 \cdot 3}{2 \cdot 4}(L-1)^2 - \frac{1 \cdot 3 \cdot 5}{2 \cdot 4 \cdot 6}(L-1)^3 + \dots,$$

т.е. $\frac{1}{\sqrt{L}} = \frac{1}{2}(3-L) + \delta_0$, где $\delta_0 < \frac{1 \cdot 3}{2 \cdot 4} \cdot \left(\frac{1}{2}\right)^2 < 0,0938$,

так как $L \neq 0$ и $0,5 < |L| < 1,5$. Таким образом,

$$t_0 = t - \varepsilon_0 = (3 - D) \cdot \alpha, \quad \alpha = \begin{cases} 1/2 \\ \sqrt{3}/2 \end{cases},$$

$$\varepsilon_0 \approx 2\delta_0\alpha, \quad |\varepsilon_0| < 0,162.$$

Второе и третье приближения используют преобразованную итерационную формулу (см. [3]), которая из-за погрешности выполнения операции умножения и представления коэффициентов в машине записывается следующим образом:

$$t_{n+1} = (((b_3 \times \tilde{H}_n + b_2) \times \tilde{H}_n + b_1) \times t_n) \times \tilde{H}_n + t_n,$$

где $\tilde{H}_n = t_n^2 \times \tilde{L} - 1 = H_n + \Delta_H$, $|\Delta| < 0,5 \cdot 3^{-16}$, $\tilde{L} = \frac{L}{(2\alpha)^2}$,

$$b_1 = 1/2 + \Delta_{b_1},$$

$$b_2 = 3/8 + \Delta_{b_2},$$

$$b_3 = 5/16 + \Delta_{b_3}, \text{ где } \Delta_{b_i} < 0,5 \cdot 3^{-16}.$$

Отсюда $\varepsilon_{n+1} = t_{n+1} - t = \delta_{n+1} + 1/2 \Delta_H \cdot t_n + \Delta_{\text{умн}} + \delta(H_n)$,

где $\delta_{n+1} = \frac{35}{8} \cdot t_n^{-3} \cdot \varepsilon_n^4$ – погрешность итерационной форму-

лы, $|\Delta_{\text{умн}}| < 1/2 \cdot 3^{-16}$ – погрешность последнего умноже-

ния, $H_n \approx 2 \cdot \varepsilon_n \cdot t^{-1}$, $\delta(H_n)$ – погрешность, включающая

все погрешности, содержащиеся в качестве множителя H_n

в какой-либо целой положительной $|\delta(H_0)| < 1/2 \cdot 3^{-16}$.

Для первого приближения:

$$|\delta_1| < 0,000629, \text{ при } \alpha = 1/2,$$

$$|\delta_1| < 0,001075, \text{ при } \alpha = \sqrt{3}/2,$$

$$|1/2 \Delta_H t_0 + \Delta_{\text{умн}} + \delta(H_0)| < 3 \cdot 3^{-16}.$$

Отсюда

$$|\varepsilon_1| < 0,00108 (|\varepsilon_1| > 3^{-7}).$$

Для второго приближения погрешность $\delta(H_n)$ практи-

чески равна нулю ($|\delta(H_1)| < 0,01 \cdot 3^{-16}$), $|\delta_2| < 10^{10}$.

Следовательно,

$$|\varepsilon_2| < 1,12 \cdot 3^{-16} .$$

Величина \bar{L} вычисляется фактически по формуле:

$$\bar{L}_{np} = (t + \varepsilon_2) \times L = \bar{L} + \varepsilon ,$$

где $\varepsilon = \varepsilon_2 \cdot L + \Delta_{умн}$, т.е. $|\varepsilon| < 2,18 \cdot 3^{-16}$.

Однако, в сумарную погрешность $\varepsilon_{\bar{L}}$ вычисления \bar{L} будет выходить еще погрешность σ , вносимая погрешность Δ_L вычисления величины L:

$$\sigma = 1/2 L^{-1} \cdot \Delta_L + 0(\Delta_L) .$$

Так как в случае а) $|\Delta_L| < 3^{-16}$, то σ в этом случае будет удовлетворять неравенству:

$$|\sigma| < 3^{-16} ,$$

и, следовательно

$$|\varepsilon_{\bar{L}}| < 3,18 \cdot 3^{-16} .$$

Тогда в случае б) $|\Delta_L| < 1,59 \cdot 3^{-16}$.

Отсюда

$$|\sigma| < 1,59 \cdot 3^{-16}$$

$$|\varepsilon_{\bar{L}}| < 4 \cdot 3^{-16},$$

т.е. абсолютная погрешность мантисс W_1 и W_2 не превосходит $4 \cdot 3^{-16}$.

Данная подпрограмма размещается в двух зонах МБ: 11 и 12. Вычисление величины \bar{L} расположено в зоне 12. Анализ аргумента и переход к Вх.VIII ИП-4 находятся в зоне II. В зоне II расположено также начало подпрограммы, реализующей псевдооперацию нормализации комплексного числа и переход в Вх.VIII ИП-4 для завершения нормализации (точнее: в зоне II производится отдельно нормализация и действительной части, а в подпрограмме «нормализация» эти части приводятся к одному порядку).

Подпрограмма извлечения квадратного корня и нормализации описывается логической схемой:

ИЗВЕЩЕНИЕ КВ. КОПИЯ

$$\begin{aligned}
 & \sqrt{[0 \Rightarrow \eta; -1 \Rightarrow (F); X_2 \Rightarrow (S)] P((S) \geq 0)} \Gamma^2 [1 \Rightarrow (F)] \\
 & \sqrt{[(F) \Rightarrow (\delta_1); -12 \ell_n \Rightarrow (F)] [(S) \cdot X_2 \Rightarrow (S)] P((S) \neq 0)} \Gamma^2 \\
 & [(S) \Rightarrow (\delta_2)] [X_1 \cdot X_2 \Rightarrow (S)] P((S) = 0) \Gamma^3 [X_2 \Rightarrow (S)] \text{БП} \Gamma^5 \\
 & \sqrt{[\text{Норм}(X_1^2 + X_2^2) \Rightarrow (\delta_2); N \Rightarrow (S); 1/2 \Rightarrow (R)] P((S) \geq 0)} \Gamma^4 [(S) \Rightarrow (S)] \\
 & \sqrt{[U2] \Rightarrow [\Phi]} \text{БП} \Gamma^4 [(S) \Rightarrow \eta] \text{БП} \Gamma^2 [(S) \Rightarrow X_2; X_1 \Rightarrow (S)] \\
 & P((S) \neq 0) \Gamma^{\text{Вх. VIII}} \Gamma^5 P((S) < 0) \Gamma^2 [- (S) \Rightarrow (S)] \\
 & \sqrt{[12] \Rightarrow [\Phi_0]} \text{БП} \Gamma^6
 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
 & \sqrt{[\text{Норм}(S) \Rightarrow X_1^{\ominus}; 1/2 \Rightarrow (R); 1/2(N + P_x) - 1/3 \ell_n \Rightarrow P_x^{\ominus};} \\
 & \sqrt{2 \bar{P}_x - P_x \Rightarrow (S)} \Gamma^a P((S) \neq 0) \Gamma^b [1/2 \sqrt{3} \Rightarrow (R)]
 \end{aligned}$$

$$\sqrt{[(S) \Rightarrow (\delta_3); t_0 \Rightarrow (S)] t_3 [(S) \Rightarrow t; -D \Rightarrow D]}$$

$$\sqrt{[t_{n+1} \Rightarrow (S); D \Rightarrow (R)] P((R) \geq 0)} \Gamma^3 [(S) \cdot X_1^{\ominus} \Rightarrow (S)]$$

$$\sqrt{[(S) \Rightarrow X_1^{\ominus}; (C_9 \delta_2) \text{ на } \eta) + X_1 \Rightarrow (S); (F) + 3 \ell_n \Rightarrow (F)]}$$

$$P((F) \geq 0) \Gamma^{11} P((F) \neq 0) \Gamma^{12} [[11] \Rightarrow [\Phi_0]] \Gamma^6 [(S) - X_1 \Rightarrow (S);$$

$$(S) - X_1 \Rightarrow (S)] [-3 \ell_n \Rightarrow (F)] \Gamma^{12} [(S) \cdot 1/2 \Rightarrow (S)] P((S) \leq 0) \Gamma^{13}$$

$$[0 \Rightarrow (S)] \text{БП} \Gamma^{10} \Gamma^c [\text{Норм}(X_2 \cdot (\delta_1)) \Rightarrow X_2; N + P_x \Rightarrow (S)]$$

$$\sqrt{[(S) \Rightarrow P_{X_2}; \text{Норм}(X_1) \Rightarrow X_1; (N + P_x) \otimes 14400 \Rightarrow P_x]}$$

Б П Г Вх. VIII

Нормализация

$$\sqrt{[\text{Норм}(X_2) \Rightarrow X_2; N + P_x \Rightarrow (S)] \text{БП} \Gamma^{14}}$$

В этой схеме y_1 – рабочая ячейка для $\text{sign } X_2$, y_2 – рабочая ячейка для X_2^2 и r^2 , причем эти величины отстоят в памяти от величины X на $12l_A$, т.е. запись X_1^\ominus , при $(F) = -12l_A$ означает (y_2) .

Содержимое ячейки y_3 используется при вычислении t_{n+1} . В качестве величины D используется одна из команд программы, причем, первоначально $D > 0$. Величина P_{x_2} храниться в старших разрядах Y_1 , т.е. состоит в памяти от величины P_x на $3l_A$. Величина t помещается на место λ основной зоны ИП-4.

Два оператора $(S) - X_1 \Rightarrow (S)$, следующие за стрелкой \curvearrowright , реализуются в программе одной командой за счет того, что управление по этой стрелке передается длинной ячейке. Последние два оператора относятся к подпрограмме, реализующей псевдооперацию нормализации комплексного числа.

Подпрограмма извлечения квадратного корня и нормализации, I.

$P_0=0$

Зона МБ 11

Адрес Команда

Адрес Команда

WW WX	Z 43 Y3	$(S) \Rightarrow ? \downarrow 4$	02 03	Z 3Z Y3	$(S) \Rightarrow X_2 \downarrow 2$
WY	0 XY 00	БП Γ^6	04	Z 3W 30	$X_1 \Rightarrow (S)$
WZ W0	Z 4Z 33	$(S) + (\delta_2) \Rightarrow (S) \downarrow 3$	1W 1X	Z 20 10	УП-0 Γ^6 Вх. VIII ИП-4
W1	Z 2W 23	$1/2 \Rightarrow R$	1Y	0 11 13	УП-1 $\Gamma^7 \downarrow 5$
W2 W3	Z 4Z YX	Норм(S) $\Rightarrow (X_2)$; $N \Rightarrow (S) \downarrow 2$	1Z 10	Z 24 40	$-(S) \Rightarrow (S)$
W4	0 WX 1X	УП-1 Γ^4	11	0 12 XX	$[12] \Rightarrow [\Phi_0] \downarrow 7$
XW XX	Z 0Y 20	$-(S) \Rightarrow (S)$	12 13	0 00 00	} $(0+0.i) \cdot 3^{-40}$
XY	0 12 XX	$[12] \Rightarrow [\Phi_0] \downarrow 6$	14	0 00 00	
XZ X0	0 ZX Y0	$0 \Rightarrow (S) \downarrow$ <u>искл. к в. корня</u>	2W 2X	0 00 00	
X1	Z 43 Y3	$(S) \Rightarrow ?$	2Y	0 00 00	
X2 X3	Z 24 Z0	$-1 \Rightarrow (F)$	2Z 20	0 WW 00	} свободные ячейки
X4	Z 3Z 30	$X_2 \Rightarrow (S)$	21	0 00 00	
YW YX	0 Y0 1X	УП-1 Γ^1	22 23	0 00 00	
YY	Z 01 Z0	$1 \Rightarrow (F)$	24	0 00 00	
YZ Y0	Z 4Y 0X	$(F) \Rightarrow (X_1) \downarrow 1$	3W 3X	Z 3Z 30	$X_2 \Rightarrow (S)$
Y1	0 X0 Z0	$-12 \theta_2 \Rightarrow (F)$	3Y	Z 4Y 40	$(S) \cdot \text{Sign } X_2 \Rightarrow (S)$
Y2 Y3	7 5Z 40	$(S) \cdot X_2 \Rightarrow (S)$	3Z 30	Z 3Z YX	Норм(S) $\Rightarrow X_2$
Y4	0 03 10	УП-0 Γ^2	31	Z 4X 33	$(S) + P_{X_2} \Rightarrow (S)$
ZW ZX	Z 4Z Y3	$(S) \Rightarrow (\delta_2)$	32 33	Z 4X Y3	$(S) \Rightarrow P_{X_2} \downarrow 14$
ZY	Z 3W 30	$X_1 \Rightarrow (S)$	34	Z 3W 30	$X_1 \Rightarrow (S)$
ZZ Z0	Z 3W 40	$(S) \cdot X_1 \Rightarrow (S)$	4W 4X	Z 3W YX	Норм(S) $\Rightarrow X_1$
Z1	0 W0 13	УП-1 Γ^3	4Y	Z 33 33	$(S) + P_X \Rightarrow (S)$
Z2 Z3	Z 3Z 30	$X_2 \Rightarrow (S)$	4Z 40	0 44 20	$(S) \oplus 14400 \Rightarrow (S)$
Z4	0 1Y 00	БП Γ^5	41	Z 38 Y3	$(S) \Rightarrow P_X$
0W 0X	Z 3Z 30	$X_2 \Rightarrow (S) \downarrow$ <u>Норм.</u>	42 43	Z 20 00	БП Γ^6 Вх. VIII ИП-4
0Y	Z 3Z YX	Норм(S) $\Rightarrow X_2$	44	1 44 00	
0Z 00	Z 33 33	$(S) + P_X \Rightarrow (S)$	KC	0 00 Z2	
01	0 33 00	БП Γ^{14}		Z W3 43	

Подпрограмма извлечения квадратного корня, II.

$P_0=0$

Зона МБ 12

Адрес Команда

Адрес Команда

WW WX	Z 3W YW	$\text{Нор}M(S) \Rightarrow X_1 \overset{\ominus}{\sim} 13$	02 03	Z 23 40	$(S) \cdot t \Rightarrow (S)$
WY	Z 33 33	$(S) + P_X \Rightarrow (S)$	04	Z 2W 40	$(S) \cdot H \Rightarrow (S)$
WZ W0	Z ZW 23	$1/2 \Rightarrow (R)$	1W 1X	Z 23 3X	$(S) - t \Rightarrow (S)$
W1	Z 20 4X	$(R) \cdot (S) - 1/3 e_R \Rightarrow (S)$	1Y	0 24 23	$D \Rightarrow (R)$
W2 W3	Z 33 Y2	$(S) \Rightarrow P_X \overset{\ominus}$	1Z 10	0 Y1 1X	$Y \Gamma - T \Gamma \overset{\circ}{\sim} 9$
W4	0 X4 Y0	$C_{q6}(S) \text{ на } 2 \Rightarrow (S)$	11	Z 3W 4Z	$(S) \cdot X_1 \overset{\ominus}{\sim} \Rightarrow (S)$
XW XX	Z ZY 20	$(S) \otimes T \bar{4} \bar{4} \bar{4} \bar{4} \Rightarrow (S)$	12 13	Z 3W Y2	$(S) \Rightarrow X_1 \overset{\ominus}{\sim} \overset{\sim} 10 \overset{\sim} 16$
XY	Z Z1 20	$(S) \otimes 00100 \Rightarrow (S)$	14	Z 4Z 30	$(R_2) \Rightarrow (S)$
XZ X0	0 X3 10	$Y \Gamma - 0 \Gamma \bar{8}$	2W 2X	Z 43 Y0	$C_{q6}(S) \text{ на } 7 \Rightarrow (S)$
X1	0 4Y 23	$\sqrt{3}/2 \Rightarrow (R)$	2Y	Z 3W 33	$(S) + X_1 \Rightarrow (S)$
X2 X3	0 4X Y3	$(S) \Rightarrow (R_3) \overset{\sim} 13$	2Z 20	Z Y4 ZX	$(F) + 3e_R \Rightarrow (F)$
X4	0 02 Y0	$0 \Rightarrow (S); 2e_R$	21	0 3W 1X	$Y \Gamma - T \Gamma \overset{\circ}{\sim} 11$
YW YX	Z 14 43	$(S) + (R) \cdot (-3) \Rightarrow (S)$	22 23	0 30 10	$Y \Gamma - 0 \Gamma \bar{12}$
YY	Z 3W 42	$(S) + (R) \cdot X_1 \overset{\ominus}{\sim} \Rightarrow (S)$	24	0 11 XX	$[11] \Rightarrow [P_0]; D$
YZ Y0	Z 24 40	$-(S) \Rightarrow (S)$	3W 3X	Z 3W 3X	$(S) - X_1 \Rightarrow (S) \overset{\sim} 11$
Y1	Z 23 Y3	$(S) \Rightarrow t \overset{\sim} 9$	3Y	0 33 20	$-3e_R \Rightarrow (F)$
Y2 Y3	0 24 30	$D \Rightarrow (S)$	3Z 30	Z ZW 40	$(S) \cdot 1/2 \Rightarrow (S) \overset{\sim} 12$
Y4	Z 24 40	$-(S) \Rightarrow (S)$	31	0 WX 13	$Y \Gamma - 1 \Gamma \bar{13}$
ZW ZX	0 24 Y3	$(S) \Rightarrow D$	32 33	0 0X Y0	$0 \Rightarrow (S)$
ZY	Z 23 30	$t \Rightarrow (S)$	34	0 13 00	$B \Gamma \Gamma \bar{10}$
ZZ Z0	0 4X Y0	$C_{q6}(S) \text{ на } (R_3)$	4W 4X	0 00 00	(R_3)
Z1	Z 3W 4Z	$(S) \cdot X_1 \overset{\ominus}{\sim} \Rightarrow (S)$	4Y	0 3W 34	$\sqrt{3}/2$
Z2 Z3	Z 23 40	$(S) \cdot t \Rightarrow (S)$	4Z 40	0 ZZ ZZ	} $3/8$
Z4	Z 24 33	$(S) + (-1) \Rightarrow (S)$	41	0 XX XX	
OW OX	Z 2W Y3	$(S) \Rightarrow H$	42 43	0 1Z 4Z	} $5/16$
OY	0 42 40	$(S) \cdot 5/16 \Rightarrow (S); H \Rightarrow (R)$	44	1 3Y 3Y	
OZ O0	0 4Z 33	$(S) - 3/8 \Rightarrow (S)$	KC	0 00 Z3	
O1	Z ZW 4X	$(S) \cdot (R) + 1/2 \Rightarrow (S)$		Z Y3 03	

§7. Подпрограмма для вычисления функций $\sin u$, $\cos u$, $sh u$, $ch u$, e^u .

Данная подпрограмма занимает 4 зоны на МБ.
Функции вычисляются по следующим формулам:

$$\left. \begin{aligned} \sin(x_1 + ix_2) &= \sin x_1 \cdot ch x_2 + i \cdot \cos x_1 \cdot sh x_2 \\ \cos(x_1 + ix_2) &= \cos x_1 \cdot ch x_2 - i \cdot \sin x_1 \cdot sh x_2 \\ sh(x_1 + ix_2) &= \cos x_2 \cdot sh x_1 - i \cdot \sin x_2 \cdot ch x_1 \\ ch(x_1 + ix_2) &= \cos x_2 \cdot ch x_1 - i \cdot \sin x_2 \cdot sh x_1 \\ e^{(x_1 + ix_2)} &= e^{x_1} \cdot (\cos x_2 + i \cdot \sin x_2) \end{aligned} \right\} (*)$$

Алгоритмы для вычисления $\sin x$, $\cos x$, e^x (x – действительное число) взяты из работы [3]. Абсолютная погрешность вычисляется каждой из величин $3\sin X$, $3\cos X$, мантиссы e^x не превосходит $5/2 \cdot 3^{-16}$ при $|X| < 3/2$. Так как:

$$sh x = \frac{e^x - e^{-x}}{2}, \quad ch x = \frac{e^x + e^{-x}}{2},$$

то абсолютная погрешность ε_{shx} можно оценить сверху следующим образом:

$$|\varepsilon_{sh x}| \leq 1/2 \cdot |\varepsilon_{M(e^x - e^{-x})}| + |M(e^x - e^{-x})| \cdot \varepsilon_{1/2} + 1/2 \cdot 3^{-16},$$

где $M(e^x - e^{-x})$ – мантисса $(e^x - e^{-x})$,

$$\varepsilon_{1/2} = 1/2 \cdot 3^{-16},$$

$$\varepsilon_m(e^x - e^{-x}) \leq 2\varepsilon_{e^x} = 5 \cdot 3^{-16}$$

Отсюда получаем (при $|x| < 3/2$):

$$|\varepsilon_{sh} x| \leq \frac{1}{2} \cdot 5 \cdot 3^{-16} + \frac{3}{4} \cdot 3^{-16} + \frac{1}{2} \cdot 3^{-16} = \frac{15}{4} \cdot 3^{-16}.$$

Аналогично:

$$|\varepsilon_{sh} x| \leq \frac{15}{4} \cdot 3^{-16}.$$

Абсолютные погрешности вычисления мантисс действительной и мнимой частей в каждой формуле (*) состоят из погрешности, которая получается в результате перемножения указанных там величин, и погрешности выполнения умножения, которая не превосходит $1/2 \cdot 3^{-16}$. Эти погрешности не превосходят:

$$10 \cdot 3^{-16},$$

а абсолютная погрешность вычисления мантисс действительной и мнимой частей $e^{x_1 + iX_2}$ не превосходит:

4.3⁻¹⁶.

Подпрограмма вычисления функций $\sin u$, $\cos u$, \shu , $\ch u$, e^u , описывается следующей схемой:

$$\begin{aligned}
 & \sqrt{e^u} [-3e_n \Rightarrow (F)] A_1, [[13] \Rightarrow [\Phi_0]] \text{БПГ}^2 \sqrt{\frac{\shu}{[0 \Rightarrow (\beta)]}} A_1, \\
 & [[13] \Rightarrow [\Phi_0]] \text{БПГ}^2 \sqrt{\frac{\ch u}{[6e_n \Rightarrow (\beta)]}} A_1, [[13] \Rightarrow [\Phi_0]] \\
 & \text{БПГ}^2 \sqrt{\frac{\sin u}{[3e_n \Rightarrow (F)]}} [\text{БПГ}^1 \sqrt{\frac{\cos u}{[-3e_n \Rightarrow (F)]}}] \\
 & \sqrt{[(F) \Rightarrow (\beta); 3e_n \Rightarrow (F)]} \sqrt{[(F) \Rightarrow (\lambda); 3e_n \Rightarrow (F)]} \\
 & \sqrt{[(F) \Rightarrow (\beta); 3e_n \Rightarrow (F)]} P(\omega \neq 0) \sqrt{[P_{x_1} - 4e_n \Rightarrow (\lambda); 3e_n \Rightarrow (F)]} \\
 & [[14] \Rightarrow [\Phi_0]] P(\omega \neq 1) \sqrt{[(F) \Rightarrow (\gamma); 3e_n \Rightarrow (F)]} \sqrt{A_2} \sqrt{A_3} \\
 & P(\omega \neq -1) \sqrt{[(F) - 3e_n \Rightarrow (F)]} P(\omega \neq 0) \sqrt{[[24] \Rightarrow [\Phi_0]]} \\
 & B_2 [(F) \Rightarrow (\beta)] P(\omega \neq 1) \sqrt{P(\omega \neq 0)} \sqrt{A_4} \sqrt{A_5} \\
 & \sqrt{[[23] \Rightarrow [\Phi_0]]} A_6 \text{БПГ}^{\text{вх. VIII и п-4}} \sqrt{A_7} \text{БПГ}^2 \sqrt{[X_2 \Rightarrow (S)]} \\
 & P(\omega \neq 0) \sqrt{P(\omega \neq -1)} \sqrt{\Omega_2} \sqrt{[\lambda \Rightarrow (F); [24] \Rightarrow [\Phi_0]]} \\
 & P(\omega \neq -1) \sqrt{\Omega_3} \sqrt{A_8} A_9 \text{БПГ}^{\frac{8}{7}} \sqrt{[[24] \Rightarrow [\Phi_0]]} \\
 & A_9 \text{БПГ}^{\frac{8}{7}}
 \end{aligned}$$

Здесь A_i - арифметические операторы, B_i - обобщенные операторы, имеющие нижеследующее содержание:

$$A_1: [X_1 \Rightarrow Y_1; X_2 \Rightarrow X_1; Y_1 \Rightarrow X_2].$$

B_1 - обобщенный оператор, вычисляющий $\sin X_1$ и $\cos X_1$.

$$B_1: [Cq\delta(X_1, \frac{3}{2}\pi) \text{ на } P_x \Rightarrow (S); (S) \cdot \frac{2}{3} + L^{\ominus} \Rightarrow (S); (S) \Rightarrow Y_2^{\ominus}; \\ (S) \otimes B \Rightarrow (Y); (S) + Y_2^{\ominus} \Rightarrow (S); (Y) \Rightarrow (F)] \\ P(\omega \neq 0) \overline{[(-S) \Rightarrow (S)]} [P_y \Rightarrow (F); (S) \Rightarrow Y_2^{\ominus}; (S) \cdot Y_2^{\ominus} \Rightarrow (S); \\ Cq\delta(S) \text{ на } -1 \Rightarrow (S); (S) \Rightarrow (R); \theta_4 \cdot (S) \Rightarrow (S); \\ \theta_3 + (S) \Rightarrow (S); \theta_2 + (S) \cdot (R) \Rightarrow (S); \theta_1 + (S) \cdot (R) \Rightarrow (S); \\ \theta_0 + (S) \cdot (R) \Rightarrow (S); (S) \cdot Y_2^{\ominus} \Rightarrow (S); Cq\delta(S) \text{ на } -1 \Rightarrow Y_2^{\ominus}].$$

A_2 и A_3 - арифметические операторы, вычисляющие e^x .

$$A_2: [X_2 \cdot (-\frac{3}{e_3})^{\oplus} \Rightarrow (S); (S) \Rightarrow X_2^{\ominus}; Cq\delta(S) \text{ на } (Y) \Rightarrow (S); \\ (S) \otimes K \Rightarrow P_y; Cq\delta X_2^{\ominus} \text{ на } P_x \Rightarrow (S); Cq\delta(S) \text{ на } 1 \Rightarrow (S); \\ Cq\delta(S) \text{ на } -2 \Rightarrow (S); (S) \Rightarrow (R); a_7 \cdot (S) \Rightarrow (S); a_6 + (S) \Rightarrow (S); \\ a_5 + (S) \cdot (R) \Rightarrow (S); a_4 + (S) \cdot (R) \Rightarrow (S); a_3 + (S) \cdot (R) \Rightarrow (S); \\ a_2 + (S) \cdot (R) \Rightarrow (S); a_1 + (S) \cdot (R) \Rightarrow (S)].$$

$$A_3: [1 + (S) \cdot (R) \Rightarrow X_2^{\ominus}; \lambda \Rightarrow (R)].$$

B_2 - обобщенный оператор, вычисляющий $\text{sh} X_2$ и $\text{ch} X_2$.

$$\begin{aligned}
B_2 : [P_y \Rightarrow (S)] P (W \neq 0) \overset{14}{\Gamma} [-(S) \Rightarrow (S); 0 \Rightarrow (F)] \\
\overset{14}{\Gamma} [(S) \Rightarrow P_y; (S) + P_y \Rightarrow \lambda; \text{Cgb } X_1^{\ominus} \text{ Ha } \lambda \Rightarrow X_1^{\ominus}; \\
-P_y \Rightarrow P_y; X_1 \Rightarrow (S); (\beta) \Rightarrow (F); (S) \Rightarrow (\beta, \gamma); (S) - X_2 \cdot \frac{1}{2} \Rightarrow X_1; \\
((\beta, \gamma) + X_2) \cdot \frac{1}{2} \Rightarrow X_2].
\end{aligned}$$

$$A_4 : [-Y_1 \Rightarrow Y_1].$$

$$A_5 : [\text{HopM} (Y_2 \cdot X_1^{\ominus}) \Rightarrow (\beta, \gamma); N + P_y \Rightarrow P_{X_1}; Y_1 \cdot X_2^{\oplus} \Rightarrow (S)].$$

$$A_6 : [\text{HopM} (S) \Rightarrow X_2; N + P_y \Rightarrow P_{X_2}; (\beta, \gamma) \Rightarrow X_1].$$

$$A_7 : [\text{HopM} (X_2 \cdot Y_1^{\oplus}) \Rightarrow (\beta, \gamma); N + P_y \Rightarrow P_{X_1}; X_1 \cdot Y_2^{\ominus} \Rightarrow (S)].$$

$$A_8 : [0 \Rightarrow (S); (S) \Rightarrow X_1].$$

$$A_9 : [(S) \Rightarrow X_2; 0 \Rightarrow (F)].$$

Подпрограмма вычисления функций $\sin u$, $\cos u$, $\text{sh} u$, $\text{ch} u$, e^u . I.

$\Pi_0=0$

Зона МБ 13

Адрес Команда

Адрес Команда

W W	W X	0	Z 1	Z 0	$-3e_A \Rightarrow (F) \downarrow \cos u$	02	03	0	00	00	} 0
W Y	Z	2X	0X		$(F) \Rightarrow (\beta) \downarrow 1$	04	0	00	00		
W Z	W 0	Z	Y 4	Z 0	$3e_A \Rightarrow (F)$	1W	1X	1	04	Y 4	} θ_0
W 1	Z	23	0X		$(F) \Rightarrow 1 \downarrow 2$	1Y	Z	02	1Z		
W 2	W 3	Z	X 0	Z 0	$3e_A \Rightarrow (F)$	1Z	10	Z	4Y	4Y	} θ_1
W 4	Z	43	0X		$(F) \Rightarrow P_y \downarrow 3$	11	Z	20	Z 1		
X W	X X	Z	3W	30	$X_1 \Rightarrow (S)$	12	13	0	1Z	X Z	} θ_2
X Y	0	4Z	40		$(S) \cdot 9/2\pi \Rightarrow (S)$	14	Z	0Y	Y 1		
X Z	X 0	Z	33	Y 0	$\text{Cg} \beta (S)_{\text{HO}} P_x \Rightarrow (S)$	2W	2X	0	00	0Z	} θ_4
X 1	0	Z 4	40		$(S) \cdot 2/3 \Rightarrow (S)$	2Y	0	23	X X		
X 2	X 3	0	0Z	34	$(S) + L^{\ominus} \Rightarrow (S)$	2Z	20	0	0W	33	} $\theta_3 + (S) \Rightarrow (S) \downarrow 0$
X 4	Z	4Z	Y 2		$(S) \Rightarrow Y_2^{\ominus}$	21	0	1Z	4X	$\theta_2 + (S) \cdot (R) \Rightarrow (S)$	
Y W	Y X	Z	W 3	20	$(S) \oplus B \Rightarrow (S)$	22	23	0	1Z	4X	} $\theta_1 + (S) \cdot (R) \Rightarrow (S)$
Y Y	Z	2Y	Y 3		$(S) \Rightarrow (Y)$	24	0	1W	4X	$\theta_0 + (S) \cdot (R) \Rightarrow (S)$	
Y Z	Y 0	Z	4Z	3Z	$(S) + Y_2^{\ominus} \Rightarrow (S)$	3W	3X	Z	4Z	4Z	} $(S) \cdot Y_2^{\ominus} \Rightarrow (S)$
Y 1	Z	2Y	Z 0		$(Y) \Rightarrow (F)$	3Y	0	0X	Y 0	$\text{Cg} \beta (S)_{\text{HO}} - 1 \Rightarrow (S)$	
Y 2	Y 3	0	Z X	10	$Y \pi - 0$	3Z	30	Z	4Z	Y 2	} $(S) \Rightarrow Y_2^{\ominus}$
Y 4	Z	24	40		$-(S) \Rightarrow (S)$	31	0	Z 1	Z X	$(F) - 3e_A \Rightarrow (F)$	
Z W	Z X	Z	43	Z 0	$P_y \Rightarrow (F)$	32	33	0	W 4	10	} $Y \pi - 0 \Gamma^3$
Z Y	Z	4Z	Y 2		$(S) \Rightarrow Y_2^{\ominus}$	34	Z	33	Z 0	$P_x \Rightarrow (F)$	
Z 2	Z 0	Z	4Z	4Z	$(S) \cdot Y_2^{\ominus} \Rightarrow (S)$	4W	4X	0	20	Z X	} $(F) - 4e_A \Rightarrow (F)$
Z 1	0	0X	Y 0		$\text{Cg} \beta (S)_{\text{HO}} - 1 \Rightarrow (S)$	4Y	0	14	X X	$[14] \Rightarrow [\Phi_0]$	
Z 2	Z 3	0	2W	40	$(S) \Rightarrow (R); \theta_4(S) \Rightarrow (S)$	4Z	40	0	43	X 1	} $9/2\pi$
Z 4	0	20	00		$B \pi \Gamma^0; 2/3$	41	Z	24	14		
0 W	0 X	0	0Z	4X	} $\theta_3 - e_A$	42	43	Z	Y 4	Z 0	} $3e_A \Rightarrow (F) \downarrow \sin u$
0 Y	Z	X 1	X 2				44	0	W Y	00	
0 Z	0 0	1	W W	W W	} $3/2$	KC	0	00	Z 2		
0 1	Z	W W	W W				1	Y 4	41		

Подпрограмма вычисления функций $\sin u$, $\cos u$, $\text{sh} u$, $\text{ch} u$, e^u . II.

$\Pi_0=0$

Зона МБ 14

Адрес Команда

Адрес Команда

WX	WX	0 2W	XX	$[2\bar{4}] \Rightarrow [\Phi_0] \downarrow 5$	02 03	0 2Y	3X	} α_2
WY	Z 3Z	30	$X_2 \Rightarrow (S) \downarrow 6$	04	Z 4W	11		
WZ	W0	0 2Z	41	$(S) \cdot (-3/e_n^3) \Rightarrow (S)$	1W 1X	0 1X	0X	} α_3
W1	Z 3Z	Y2	$(S) \Rightarrow X_2^{\ominus}$	1Y	1 0W	Y0		
W2	W3	Z 2Y	Y0	$Cg6(S) \text{ на } (X) \Rightarrow (S)$	1Z 10	0 02	XY	} α_4
W4	0 0Y	20	$(S) \oplus K \Rightarrow (S)$	11	Z 2Z	4X		
XW	XX	Z 43	Y3	$(S) \Rightarrow P_y$	12 13	0 00	3Z	} α_5
XY	Z 3Z	3Z	$X_2^{\ominus} \Rightarrow (S)$	14	0 44	24		
XZ	X0	Z 33	Y0	$Cg6(S) \text{ на } P_x \Rightarrow (S)$	2W 2X	0 00	1W	} α_6
X1	Z 21	Y0	$Cg6(S) \text{ на } 1 \Rightarrow (S)$	2Y	1 2W	W3		
X2	X3	0 0W	4Y	$Cg6(S) \text{ на } -2 \Rightarrow (S)$	2Z 20	Z 1Y	24	} $-3/e_n^3$
X4	0 3W	40	$a_7 \cdot (S) \Rightarrow (S)$	21	0 YZ	X0		
YW	YX	0 2W	3P	$a_6 + (S) \Rightarrow (S)$	22 23	1 Z2	YW	} $3/e_n^3$
YY	0 1Z	4X	$a_5 + (S) \cdot (R) \Rightarrow (S)$	24	0 21	30		
YZ	Y0	0 1Z	4X	$a_4 + (S) \cdot (R) \Rightarrow (S)$	3W 3X	0 00	01	} α_7
Y1	0 1W	4X	$a_3 + (S) \cdot (R) \Rightarrow (S)$	3Y	0 WY	YX		
Y2	Y3	0 0Z	4X	$a_2 + (S) \cdot (R) \Rightarrow (S)$	3Z 30	Z 3Z	30	} $X_2 \Rightarrow (S) \downarrow 4$
Y4	0 0Z	4X	$a_1 + (S) \cdot (R) \Rightarrow (S)$	31	0 ZX	10	$Y \Pi - 0 \Gamma^{10}$	
ZW	ZX	Z 01	4X	$1 + (S) \cdot (R) \Rightarrow (S)$	32 33	0 4X	1X	$Y \Pi - \Gamma \Gamma^{11}$
ZY	Z 3Z	Y2	$(S) \Rightarrow X_2^{\ominus}$	34	0 0X	2X	$\Omega_2; -3e_n$	
ZZ	Z0	Z 23	23	$\lambda \Rightarrow (R)$	4W 4X	Z 23	Z0	$\lambda \Rightarrow (F) \downarrow 11$
Z1	0 WX	1X	$Y \Pi - \Gamma \Gamma^5$	4Y	0 1W	XX	$[2\bar{4}] \Rightarrow [\Phi_0]$	
Z2	Z3	0 34	ZX	$(F) + (-3e_n) \Rightarrow (F)$	4Z 40	0 30	1P	$Y \Pi - 1 \Gamma^4$
Z4	0 WY	10	$Y \Pi - 0 \Gamma^6$	41	Z 1Y	0X	$(F) \Rightarrow (X)$	
OW	OX	0 2W	XX	$[2\bar{4}] \Rightarrow [\Phi_0]$	42 43	Z X0	Z0	$-3e_n \Rightarrow (F)$
OY	1 44	00	K	44	0 WY	11	$B \Pi \Gamma^6$	
OZ	O0	0 33	XC	} α_1	KC	0 33	XC	
O1	Z 00	XW			0 41	47		

Подпрограмма вычисления функций $\sin u$, $\cos u$, $\operatorname{sh} u$, $\operatorname{ch} u$, e^u . III.

$\Pi_0=0$

Зона МБ 24

Адрес Команда

Адрес Команда

WV	WX	Z 3W Y3	$(S) \Rightarrow X_1 \downarrow 16$	02	03	Z XX Z0	$0 \Rightarrow (F)$
WY	Z 3Z Y3	$(S) \Rightarrow X_2$	04	Z 43 Y3	$(S) \Rightarrow P_y \downarrow 14$		
WZ	W0	Z XX Z0	$0 \Rightarrow (F)$	1W	1X	Z 43 33	$(S) + P_y \Rightarrow (S)$
W1	0 Y4 00	$\text{БПГ} \rightarrow 8$	1Y	Z 23 Y3	$(S) \Rightarrow (A)$		
W2	W3	Z 3Z 30	$X_2 \Rightarrow (S) \downarrow 7$	1Z	10	Z 3W 3Z	$X_1^{\ominus} \Rightarrow (S)$
W4	Z 3Z 41	$(S) \cdot Y_1^{\oplus} \Rightarrow (S)$	11	Z 23 Y0	$C_{q6}(S)_{\text{на}} (A) \Rightarrow (S)$		
XW	XX	Z 2W YX	$\text{НорМ}(S) \Rightarrow (\beta, \delta)$	12	13	Z 3W Y2	$(S) \Rightarrow X_1^{\ominus}$
XY	Z 43 33	$(S) + P_y \Rightarrow (S)$	14	Z 43 30	$P_y \Rightarrow (S)$		
XZ	X0	Z 33 Y3	$(S) \Rightarrow P_x$	2W	2X	Z 24 40	$-(S) \Rightarrow (S)$
X1	Z 3W 30	$X_1 \Rightarrow (S)$	2Y	Z 43 Y3	$(S) \Rightarrow P_y$		
X2	X3	Z 42 4Z	$(S) \cdot Y_2^{\ominus} \Rightarrow (S)$	2Z	20	Z 3W 30	$X_1 \Rightarrow (S)$
X4	0 0X 00	$\text{БПГ} \rightarrow 9$	21	Z 2X Z0	$(\beta) \Rightarrow (F)$		
YW	YX	0 W3 13	$Y_{\Pi-1} \rightarrow 7 \downarrow 15$	22	23	Z 2W Y3	$(S) \Rightarrow (\beta, \gamma)$
YY	0 Y4 10	$Y_{\Pi-0} \rightarrow 8$	24	Z 3Z 3X	$(S) - X_2 \Rightarrow (S)$		
YZ	Y0	Z 4W 30	$Y_1 \Rightarrow (S)$	3W	3X	Z 2W 40	$(S) \cdot 1/2 \Rightarrow (S)$
Y1	Z 24 40	$-(S) \Rightarrow (S)$	3Y	Z 3W Y3	$(S) \Rightarrow X_1$		
Y2	Y3	Z 4W Y3	$(S) \Rightarrow Y_1$	3Z	30	Z 2W 30	$(\beta, \gamma) \Rightarrow (S)$
Y4	Z 4Z 30	$Y_2 \Rightarrow (S) \downarrow 8$	31	Z 3Z 33	$(S) + X_2 \Rightarrow (S)$		
ZW	ZX	Z 3W 4Z	$(S) \cdot X_2^{\ominus} \Rightarrow (S)$	32	33	Z 2W 40	$(S) \cdot 1/2 \Rightarrow (S)$
ZY	Z 2W YX	$\text{НорМ}(S) \Rightarrow (\beta, \delta)$	34	Z 3Z Y3	$(S) \Rightarrow X_2$		
ZZ	Z0	Z 43 33	$(S) + P_y \Rightarrow (S)$	4W	4X	Z 2X 0X	$(F) \Rightarrow (\beta)$
Z1	Z 33 Y3	$(S) \Rightarrow P_x$	4Y	0 YX 00	$\text{БПГ} \rightarrow 15$		
Z2	Z3	Z 4W 30	$Y_1 \Rightarrow (S)$	4Z	40	0 43 1X	$Y_{\Pi-7} \rightarrow 12$
Z4	Z 3Z 41	$(S) \cdot X_1^{\oplus} \Rightarrow (S)$	41	Z 23 2X	Ω_3		
OW	OX	0 2X XX	$[23] \Rightarrow [\Phi_0] \downarrow 9$	42	43	0 WX Y0	$0 \Rightarrow (S) \downarrow 12$
OY	Z 43 30	$P_y \Rightarrow (S)$	44	0 WX 00	$\text{БПГ} \rightarrow 16$		
OZ	00	0 04 1X	$Y_{\Pi-7} \rightarrow 14$	KC	0 00 ZY		
O1	Z 24 40	$-(S) \Rightarrow (S)$	0	ZW YY			

Подпрограмма вычисления функций $\sin u$, $\cos u$, $\operatorname{sh} u$, $\operatorname{ch} u$, e^u . IV.

$\Pi_0=0$

Зона МБ $2\bar{3}$

Адрес Команда

Адрес Команда

WV WX	Z XX Z0	$0 \Rightarrow (F) \downarrow \operatorname{sh} u$	02 03	Z 2W 30	$(\beta, \delta) = (S)$
WY	0 W3 00	<u>БПГ¹³</u>	04	Z 3W Y3	$(S) \Rightarrow X_1$
WZ W0	0 13 XX	$[13] \Rightarrow [P_0] \downarrow 13$	1W 1X	Z Z0 00	БПГ ¹³ вк. VII и П-4
W1	0 2Y Z0	$6e_R \Rightarrow (F) \downarrow \operatorname{ch} u$	1Y	0 00 00	} свободные ячейки
W2 W3	Z 2X 0X	$(F) \Rightarrow (\beta) \downarrow 12$	1Z 10	0 00 00	
W4	Z 3W 30	$X_1 \Rightarrow (S) \downarrow 14$	11	0 00 00	
XW XX	Z 4W Y3	$(S) \Rightarrow Y_1$	12 13	0 00 00	
XY	Z 3Z 30	$X_2 \Rightarrow (S)$	14	0 00 00	} - 2
XZ X0	Z 3W Y3	$(S) \Rightarrow X_1$	2W 2X	0 Y0 00	
X1	Z 4W 30	$Y_1 \Rightarrow (S)$	2Y	0 00 00	
X2 X3	Z 3Z Y3	$(S) \Rightarrow X_2$	2Z 20	0 00 00	
X4	0 W0 00	<u>БПГ¹³</u>	21	0 00 00	} - 3e _R
YW YX	0 24 Z0	$-3e_R \Rightarrow (F) \downarrow e^u$	22 23	0 01 00	
YY	0 W4 00	<u>БПГ¹⁴</u>	24	0 0X 00	} 1
YZ Y0	0 40 00	} 4	3W 3X	0 30 00	
Y1	0 00 00		3Y	0 00 00	
Y2 Y3	0 00 00		3Z 30	0 00 00	
Y4	0 00 00		31	0 00 00	
ZW ZX	0 01 00	} -1	32 33	0 00 00	} 1/2
ZY	0 1X 00		$6e_R$	34	
ZZ Z0	0 0X 00	} -1	4W 4X	0 2W WW	} 1/2
Z1	0 00 00		4Y	Z WW WW	
Z2 Z3	0 00 00		4Z 40	0 00 00	
Z4	0 00 00		41	0 00 00	
OW OX	0 00 00		42 43	0 00 00	} 1/2
OY	Z 3Z YX	$\operatorname{Horn}(S) \Rightarrow X_2$	44	0 00 00	
OZ 00	Z 43 33	$(S) + P_y \Rightarrow (S)$	KC	0 00 OW	} 1/2
O1	Z 4X Y3	$(S) \Rightarrow P_{X_2}$	Z 3Z Y1		

§8. Подпрограмма для вычисления функций $\ln u$,

$$|u|, \frac{1}{|u|}.$$

Подпрограмма занимает 4 зоны на магнитном барабане. Функции вычисляются по формулам:

$$|u| = (\sqrt{X_1^2 + X_2^2} + 0 \cdot i) \cdot 3^{P_x}$$
$$\frac{1}{|u|} = \left(\frac{1}{\sqrt{X_1^2 + X_2^2}} + 0 \cdot i \right) \cdot 3^{-P_x}$$
$$\ln u = \ln |u| + i \cdot \varphi$$

где $\varphi = \operatorname{arctg} \frac{X_2}{X_1} + 2k\pi$,

но в подпрограмме вычисляется главное значение аргумента

$\varphi = \operatorname{arctg} \frac{X_2}{X_1} + 2k\pi$ ($k=0$). Кроме того, полученные значения нормализуются.

Для извлечения квадратного корня из $X_1^2 + X_2^2$

$$r = \sqrt{T}, \quad T = X_1^2 + X_2^2$$

используется алгоритм из [3], но в связи с тем, что

аргумент T вычисляется с погрешностью ε_T , $\varepsilon_T < 3^{-16}$,

то погрешность вычислений будет больше, чем в [3].

Величина $g = \frac{1}{\sqrt{T}}$ при точном аргументе T вычисляется с погрешностью ε_g , $|\varepsilon_g| < 3^{-16}$. Следовательно, абсолютная погрешность $\frac{\varepsilon_g}{|u|}$ вычисления мантиссы действительной части величины $\frac{1}{|u|}$ удовлетворяет неравенству:

$$|\varepsilon_{\frac{1}{|u|}}| < 3^{-16} + \frac{1}{2} \cdot \frac{1}{\sqrt{T^3}} \cdot |\varepsilon_T| < (1+4) \cdot 3^{-16} \leq 5 \cdot 3^{-16}$$

Так как величина r вычисляется по формуле:

$$r = T \cdot g,$$

то погрешность ε_r ее вычисления удовлетворяет соотношению:

$$|\varepsilon_r| < 3^{-16} \cdot T + |\Delta_{\text{умн}}| + \frac{1}{2} \cdot \frac{1}{\sqrt{T}} |\varepsilon_T|, \quad |\Delta_{\text{умн}}| < \frac{1}{2} \cdot 3^{-16}.$$

Отсюда

$$|\varepsilon_{|u|}| = |\varepsilon_r| < 6,5 \cdot 3^{-16}$$

Функции $\ln x$ при точном аргументе X вычисляются в [3] с погрешностью ε_{\ln} ,

$$|\varepsilon_{\ln}| < \frac{5}{2} \cdot 3^{-16}.$$

Поэтому абсолютная погрешность $\varepsilon_{\ln r}$ вычисления мантиссы действительной части величины $\ln r$ удовлетворяет соотношению:

$$|\varepsilon_{\ln r}| = \frac{\varepsilon_r \cdot 1}{r} + \varepsilon_{\ln} + 0(\varepsilon_r), \text{ т.е. } |\varepsilon_{\ln r}| = 15,5 \cdot 3^{-16}.$$

Величина $\varphi = \operatorname{arctg} \frac{X_2}{X_1} + 2k\pi$ вычисляется согласно следующим соотношений:

$$\operatorname{arctg} \frac{X_2}{X_1} = \begin{cases} \operatorname{sign} \frac{X_2}{X_1} \cdot \operatorname{arctg} \left| \frac{X_2}{X_1} \right|, & \text{если } |X_2| < |X_1| \\ \operatorname{sign} \frac{X_2}{X_1} \cdot \left(\frac{\pi}{2} - \operatorname{arctg} \left| \frac{X_2}{X_1} \right| \right), & \text{если } |X_2| \geq |X_1| \end{cases}$$

для вычисления отношений $t = \frac{X_2}{X_1}$ или $t = \frac{X_1}{X_2}$ используется алгоритм деления из [3]. Это отношение вычисляется с погрешностью ε_t , $|\varepsilon_t| < 2 \cdot 3^{-16}$.

Значение $\arctg t$ вычисляется с помощью полинома 15-ой степени:

$$\arctg t \approx \sum_{i=1}^8 B_{2i-1} \cdot t^{2i-1} .$$

Этот полином получен из разложения $\arctg t$ по полиномам Чебышева,

$$\arctg t \approx \sum_{n=0}^{\infty} A_{2n+1} \cdot T_{2n+1}(t) , \quad -1 \leq t \leq 1 ,$$

в котором взято восемь членов, что вносит в вычисления погрешность ε ,

$$|\varepsilon| \leq |A_{17} \cdot T_{17}(t)| \leq 0,466 \cdot 10^{-7} \leq 2 \cdot 3^{-16} .$$

Коэффициенты B_{2i-1} полинома имеют следующие значения:

$$B_1 = 0,999\ 999\ 249$$

$$B_3 = 0,333\ 295\ 379$$

$$B_5 = 0,199\ 430\ 787$$

$$B_7 = 0,138\ 920\ 282$$

$$B_9 = 0,096\ 016\ 236$$

$$B_{11} = 0,055\ 381\ 258$$

$$B_{13} = 0,021\ 508\ 956$$

$$B_{15} = 0,003\ 960\ 177 .$$

Полная абсолютная погрешность ε_φ вычисления $\arctg t$ с учетом погрешности аргумента t удовлетворяет неравенству:

$$|\varepsilon_\varphi| < 13,5 \cdot 3^{-16} .$$

$$\begin{aligned} & \sqrt{\frac{0,011}{1}} [X_1 \Rightarrow Y_1; 0 \Rightarrow (F)] \text{БП} \Gamma^1 \sqrt{\frac{1,11}{1}} [1 \Rightarrow (F)] \Gamma^1 [(F) \Rightarrow \lambda] \\ & \sqrt{\frac{1/111}{1}} A_1 P(\omega \neq 0) \Gamma^2 B_1 [\lambda \Rightarrow (F); [2\bar{1}] \Rightarrow [\Phi_0]] P(\omega = -1) \Gamma^3 \\ & A_2 \text{БП} \Gamma^4 \Gamma^3 A_3 \Gamma^4 A_4 [\lambda \Rightarrow (F)] P(\omega \neq 0) \Gamma^5 \text{БП} \Gamma^{\text{Вх.VIII}} \\ & \Gamma^5 B_2 [Y_1 \Rightarrow (S)] P(\omega \neq 1) \Gamma^6 P(\omega \neq 0) \Gamma^6 A_5 \Gamma^6 [Y_2 \Rightarrow (S)] \\ & P(\omega = 1) \Gamma^7 P(\omega \neq 0) \Gamma^7 A_6 \Gamma^7 [(S) - Y_1 \Rightarrow (S)] P(\omega \neq 0) \Gamma^8 \\ & P(\omega \neq -1) \Gamma^8 A_7 \Gamma^8 A_8 \{ A(i) \} [(S) \cdot X_2 \Rightarrow (S); \lambda \Rightarrow (F)] \\ & P(\omega \neq 1) \Gamma^9 A_{10} \Gamma^9 A_{11} \text{БП} \Gamma^{\text{Вх.VIII}} \Gamma^2 \Gamma^2 [\lambda \Rightarrow (F)] P(\omega \neq 1) \sqrt{\frac{\text{Вх.VIII}}{1}} \Omega_4 \text{БП} \Gamma^9 \end{aligned}$$

Логическая схема данной подпрограммы имеет следующий вид:

Здесь λ используется в качестве признака того, какую из трех функций нужно вычислять. Первоначально ИП-4 всегда формирует $\lambda < 0$ (это соответствует тому, что нужно вычислять $1/|u|$). Остальные операторы имеют следующий смысл.

$$A_1: [X_2 \Rightarrow Y_2; X_1^2 + X_2^2 \Rightarrow (S)].$$

B_1, A_5 — операторы, вычисляющие обратную величину квадратного корня, из $X_1^2 + X_2^2$, т.е. $\frac{1}{\sqrt{T}}$.

$$B_1: [\text{Норм}(S) \Rightarrow X_2; N \Rightarrow (\beta); X_2 \Rightarrow (R); X_2 \cdot \alpha_3 \Rightarrow (S); \\ (S) + \alpha_2 \Rightarrow (S); (S) \cdot (R) + \alpha_1 \Rightarrow (S); (S) \cdot (R) + \alpha_0 \Rightarrow (S); \\ (\beta) \Rightarrow (F)] P(\omega \neq 0) \overset{10}{\Gamma} P(\omega \neq -1) \overset{11}{\Gamma} [(S) \cdot \frac{1}{\sqrt{3}} \Rightarrow (S)] \\ \text{БП} \overset{10}{\Gamma} \overset{11}{\Gamma} [(S) \sqrt{3} \Rightarrow (S)] \overset{10}{\Gamma} [(S) \Rightarrow X_1; \text{СрВ}(S) \text{но}(\beta) \Rightarrow (S); \\ (S) \cdot X_2 \Rightarrow (S); (S) \cdot X_1 \Rightarrow (S); (S) - 1 \Rightarrow (S); (S) \Rightarrow (R); \\ 5/16 \cdot (S) \Rightarrow (S); (S) - 3/8 \Rightarrow (S); (S) \cdot (R) + 1/2 \Rightarrow (S); \\ (S) \cdot (R) - 1 \Rightarrow (S); (S) \cdot X_1 \Rightarrow (S); -(S) \Rightarrow (S)].$$

$$A_2: [\text{Норм}(S) \cdot X_2 \Rightarrow X_1; N + P_x + (\beta) \Rightarrow (S)].$$

$$A_3: [\text{Норм}(S) \Rightarrow X_1; N - P_x \Rightarrow (S)].$$

$$A_4: [(S) \Rightarrow P_x; 0 \Rightarrow X_2].$$

B_2 — обобщенный оператор, вычисляющий логарифмы и запоминающий знаки X_2 и X_1 .

B_2 - обобщенный оператор, вычисляющий логарифм и запоминающий знаки X_2 и X_1 .

$$\begin{aligned}
 B_2: & [P_X \Rightarrow (S); (S) \Rightarrow (\beta)] P (\omega \neq 0) \overset{12}{\Gamma} [\text{HopM}(S) \Rightarrow (\beta); N \Rightarrow (S); \\
 & (S) + 3e_n \Rightarrow (S); -(S) \Rightarrow (S)] \overset{12}{\Gamma} [(S) \Rightarrow P_X; X_1 - \sqrt{2} \Rightarrow (S)] \\
 & P (\omega \neq 1) \overset{13}{\Gamma} [(F) + 3e_n \Rightarrow (F)] \overset{13}{\Gamma} [X_1 \Rightarrow (S); (S) \cdot \lambda^{\ominus} \Rightarrow (S); \\
 & (S) - 1 \Rightarrow (S); (S) \Rightarrow (R); \alpha_8 \cdot (S) \Rightarrow (S); \alpha_7 + (S) \Rightarrow (S); \\
 & \alpha_6 + (S) \cdot (R) \Rightarrow (S); \alpha_5 + (S) \cdot (R) \Rightarrow (S); \alpha_4 + (S) \cdot (R) \Rightarrow (S); \\
 & \alpha_3 + (S) \cdot (R) \Rightarrow (S); [20] \Rightarrow [\Phi_0]; \alpha_2 + (S) \cdot (R) \Rightarrow (S); \\
 & \alpha_1 + (S) \cdot (R) \Rightarrow (S); (-3e_n X_1)^{\ominus} + (S) \cdot (R) \Rightarrow (S); \\
 & \text{CgB}(S) \text{ на } -1 \Rightarrow (S); \text{CgB}(S) \text{ на } P_X \Rightarrow (S); \text{Bn } 3 \Rightarrow (R); \\
 & (S) + (\beta) \cdot (R) \Rightarrow (S); \text{HopM}(S) \Rightarrow X_1; (S) - P_X \Rightarrow P_X; \\
 & 1 \Rightarrow (S); (S) \Rightarrow (\beta); (S) \Rightarrow (\gamma); (S) \Rightarrow \lambda].
 \end{aligned}$$

$$A_5: [-1 \Rightarrow (\beta); -Y_1 \Rightarrow Y_1].$$

$$A_6: [-1 \Rightarrow (\gamma); -Y_2 \Rightarrow Y_2].$$

$$A_7: [Y_2 \Rightarrow X_2; Y_1 \Rightarrow Y_2; X_2 \Rightarrow Y_1; -1 \Rightarrow \lambda].$$

A_8 - оператор, выполняющий деление и засылки $t^2 \Rightarrow R; \beta_{15} \Rightarrow (S)$:

$$\begin{aligned}
 & [Y_1 \Rightarrow (S); [21] \Rightarrow [\Phi_0]; \delta - h \Rightarrow X_2; t - h^2 \Rightarrow (S); -h^2 \Rightarrow (S); \\
 & -h^2 \Rightarrow (R); \theta_3(R) \Rightarrow (S); \theta_2 + (S) \Rightarrow (S); -\theta_1 + (S) \cdot (R) \Rightarrow (S); \\
 & 1 + (S) \cdot (R) \Rightarrow (S); -1 + (S) \cdot (R) \Rightarrow (S); (S) \cdot X_2 \Rightarrow (S); \\
 & (S) \cdot Y_1 \Rightarrow (S); -2 - (S) \Rightarrow (S); 0 + (S) \cdot (R) \Rightarrow (S); \\
 & (S) \cdot Y_2 \Rightarrow (S); (S) \Rightarrow X_2; (S) \cdot X_2 \Rightarrow (S); (S) \Rightarrow (R); \beta_{15} \Rightarrow (S)].
 \end{aligned}$$

$$A(\iota): [(S) \cdot (R) + B_{15-2\iota} \Rightarrow (S)].$$

$$A_{10}: [\pi_2 - (S) \Rightarrow (S)].$$

$$A_{11}: [(S) \cdot (\beta) \cdot (\gamma) \Rightarrow (S); \text{HopM}(S) \Rightarrow X_2; N \Rightarrow P_{X_2}].$$

Подпрограмма вычисления функций $\ln u$, $|u|$, $\frac{1}{|u|}$, I.

$\Pi_0=0$

Зона МБ 22

Адрес Команда

Адрес Команда

WW WX	Z 3W 30	$X_1 \Rightarrow (S) \downarrow \frac{1}{ u }$	02 03	Z 3W 40	$(S) \cdot X_1 \Rightarrow (S)$
WY	Z 4W Y3	$(S) \Rightarrow Y_1$	04	Z 24 33	$(S) - 1 \Rightarrow (S)$
WZ W0	Z XX Z0	$0 \Rightarrow (F)$	1W 1X	0 32 40	$(S) \Rightarrow (R); 5/16 (S) \Rightarrow (S)$
W1	0 W4 00	БПГ^{-1}	1Y	0 3Z 33	$(S) - 3/8 \Rightarrow (S)$
W2 W3	Z 01 Z0	$1 \Rightarrow (F) \downarrow \frac{1}{ u }$	1Z 10	Z 2W 4X	$(S) \cdot (R) + 1/2 \Rightarrow (S)$
W4	Z 23 0X	$(F) \Rightarrow \lambda \downarrow 1$	11	Z 24 4X	$(S) \cdot (R) - 1 \Rightarrow (S)$
XW XX	Z 3Z 30	$X_2 \Rightarrow (S) \downarrow \frac{1}{ u }$	12 13	Z 3W 40	$(S) \cdot X_1 \Rightarrow (S)$
XY	Z 4Z Y3	$(S) \Rightarrow Y_2$	14	Z 24 40	$-(S) \Rightarrow (S)$
XZ X0	Z 3Z 40	$(S) \cdot X_2 \Rightarrow (S)$	2W 2X	Z 23 Z0	$\lambda \Rightarrow (F)$
X1	Z 3W 23	$X_1 \Rightarrow (R)$	2Y	0 2Z XX	$[27] \Rightarrow [\Phi_0]$
X2 X3	Z 3W 43	$(S) + (R) \cdot X_1 \Rightarrow (S)$	2Z 20	0 2Y 0X	a_3
X4	0 40 10	$\text{УП} - 0 \text{Г}^{-2}$	21	1 W1 W0	a_2
YW YX	Z 3Z YX	$\text{НОП} (S) \Rightarrow X_2; M \Rightarrow (S)$	22 23	0 2Y W3	} $1/\sqrt{3}$
YY	Z 2X Y3	$(S) \Rightarrow (\beta)$	24	Z 00 X3	
YZ Y0	Z 3Z 30	$X_2 \Rightarrow (S)$	3W 3X	1 W2 YZ	} $\sqrt{3}$
Y1	0 20 40	$(S) \cdot a_3 \Rightarrow (S)$	3Y	0 0Z 11	
Y2 Y3	0 21 33	$(S) + a_2 \Rightarrow (S)$	3Z 30	0 2Z ZZ	} $-3/8$
Y4	0 4X 4X	$(S) \cdot (R) + a_1 \Rightarrow (S)$	31	0 XX XX	
ZW ZX	0 4Y 4X	$(S) \cdot (R) + a_0 \Rightarrow (S)$	32 33	0 1Z 4Z	} $5/16$
ZY	Z 2X Z0	$(\beta) \Rightarrow (F)$	34	1 3Y 3Y	
ZZ Z0	0 0Y 10	$\text{УП} - 0 \text{Г}^{-10}$	4W 4X	Z 11 YX	a_1
Z1	0 0X 1X	$\text{УП} - 7 \text{Г}^{-11}$	4Y	1 Y1 X3	a_0
Z2 Z3	0 22 40	$(S) \cdot 1/\sqrt{3} \Rightarrow (S)$	4Z 40	Z 23 Z0	$\lambda \Rightarrow (F) \downarrow 2$
Z4	0 0Y 00	БПГ^{-10}	41	Z Z0 13	$\text{УП} - 1 \text{Г}^{-10} \text{В.к. VII MP-4}$
OW OX	0 3W 40	$(S) \cdot \sqrt{3} \Rightarrow (S) \downarrow 11$	42 43	0 00 2X	Ω_4
OY	Z 3W Y3	$(S) \Rightarrow X_1 \downarrow 10$	44	0 43 00	БПГ
(Z 00	Z 2X Y0	$\text{Сг} (S) \text{НО} (\beta) \Rightarrow (S)$	KC	0 00 24	
01	Z 3Z 40	$(S) \cdot X_2 \Rightarrow (S)$	Z	Z 20 3Z	

Подпрограмма вычисления функций $\ln u, |u|, \frac{1}{|u|}, \Pi$.

$\Pi_0=0$

Зона МБ 2I

Адрес Команда

Адрес Команда

WW WX	Z 3W YX	Норм(S) $\Rightarrow X_{i-1}$	02 03	0 20 XX	[20] \Rightarrow [P ₀]
WY	Z 33 3X	(S) - P _x \Rightarrow (S)	04	0 3W 34	$\sqrt{S}/2$
WZ W0	Z 33 Y3	(S) \Rightarrow P _x \downarrow 4	1W 1X	0 30 00	} a ₃
W1	0 WX Y0	0 \Rightarrow (S)	1Y	0 12 Z3	
W2 W3	Z 3Z Y3	(S) $\Rightarrow X_2$	12 10	0 YY YY	} a ₄
W4	Z 23 Z0	$\lambda \Rightarrow (F)$	11	Z Y0 24	
XW XX	0 X0 10	УП-0 Γ -5	12 13	0 2Y 14	} a ₅
XY	Z 20 00	БП Γ -2x.v.и ил-4	14	Z YY W0	
XZ X0	Z 33 30	P _x \Rightarrow (S) \downarrow 5	2W 2X	0 2W W2	a ₆
X1	Z 2X Y3	(S) \Rightarrow (β)	2Y	0 14 Y1	a ₇
X2 X3	0 Y0 10	УП-0 Γ -12	2Z 20	0 WX 1X	УП-1 Γ -3
X4	Z 2X YX	Норм(S) $\Rightarrow (A)$	21	Z 3Z 40	(S) · X ₂ \Rightarrow (S)
YW YX	Z Y4 33	(S) + 3e ₉ \Rightarrow (S)	22 23	Z 3W YX	Норм(S) $\Rightarrow X_{i,N} \Rightarrow$ (S)
YY	Z 24 40	-(S) \Rightarrow (S)	24	Z 33 33	(S) + P _x \Rightarrow (S)
YZ Y0	Z 33 Y3	(S) \Rightarrow P _x \downarrow 12	3W 3X	Z 2X 33	(S) + (β) \Rightarrow (S)
Y1	Z 3W 30	X ₁ \Rightarrow (S)	3Y	0 W0 00	БП Γ -4
Y2 Y3	0 04 3X	(S) - $\sqrt{S}/2 \Rightarrow$ (S)	3Z 30	0 44 WY	$\bar{\lambda}_2$
Y4	0 ZY 13	УП-1 Γ -13	31	0 2X 43	a ₈
ZW ZX	Z 1X ZX	(F) + 3e ₉ \Rightarrow (F)	32 33	0 3W Y4	$\bar{\lambda}_1$
ZY	Z 3W 30	X ₁ \Rightarrow (S) \downarrow 13	34	0 00 00	} свободные ячейки
ZZ Z0	0 33 4Z	(S) · λ ₁ \Rightarrow (S)	4W 4X	0 00 00	
Z1	Z 01 3X	(S) - 1 \Rightarrow (S)	4Y	0 00 00	
Z2 Z3	0 31 40	(S) \Rightarrow (R); a ₉ · (S) \Rightarrow (S) 4Z	40	0 00 00	
Z4	0 2Y 33	a ₇ + (S) \Rightarrow (S)	41	0 00 00	
OW OX	0 2X 4X	a ₆ + (S) · (R) \Rightarrow (S)	42 43	0 00 00	
OY	0 12 4X	a ₅ + (S) · (R) \Rightarrow (S)	44	0 00 00	
OZ 00	0 12 4X	a ₄ + (S) · (R) \Rightarrow (S) KC	0 00	Z3	
01	0 1W 4X	a ₃ + (S) · (R) \Rightarrow (S)	1 0X	1Z	

Подпрограмма вычисления функций $\ln u, |u|, \frac{1}{|u|}, \Pi$.

$\Pi_0=0$

Зона МБ 20

Адрес Команда

Адрес Команда

WW WX	0 33 X0	} $\epsilon_n 3$
WY	Z 00 XW	
WZ WO	1 00 00	$\alpha_1 = 3$
W1	0 00 00	} свободные ячейки
W2 W3	0 00 00	
W4	Z 24 30	$-1 \Rightarrow (S) \downarrow 2$
XW XX	Z 2Y Y3	$(S) \Rightarrow (X)$
XY	Z 4Z 40	$(S) \cdot Y_2 \Rightarrow (S)$
XZ XO	Z 4Z Y3	$(S) \Rightarrow Y_2$
X1	Z 4W 3X	$(S) - Y_1 \Rightarrow (S) \downarrow 7$
X2 X3	0 Z0 10	$Y_1 - 0 \Gamma^{-8}$
X4	0 Z0 1X	$Y_1 - 1 \Gamma^{-8}$
YW YX	Z 4Z 30	$Y_2 \Rightarrow (S)$
YY	Z 3Z Y3	$(S) \Rightarrow X_2$
YZ YO	Z 4W 30	$Y_1 \Rightarrow (S)$
Y1	Z 4Z Y3	$(S) \Rightarrow Y_2$
Y2 Y3	Z 3Z 30	$X_2 \Rightarrow (S)$
Y4	Z 4W Y3	$(S) \Rightarrow Y_1$
ZW ZX	Z 24 30	$-1 \Rightarrow (S)$
ZY	Z 23 Y3	$(S) \Rightarrow \lambda$
ZZ ZO	Z 4W 30	$Y_1 \Rightarrow (S) \downarrow 8$
Z1	0 21 XX	$[21] \Rightarrow [P_0]$
Z2 Z3	0 XW 11	} $-3 \epsilon_n \tilde{\lambda}_2$
Z4	Z 0X WY	
OW OX	0 2W W3	} $-3 \epsilon_n \tilde{\lambda}_1$
OY	1 44 2W	
OZ OO	0 WW WW	} α_2
O1	Z WW Y3	

02 03	0 00 00	свободная ячейка
04	0 0Z 4X	$\alpha_2 + (S) \cdot (R) \Rightarrow (S)$
1W 1X	0 W0 4X	$\alpha_1 + (S) \cdot (R) \Rightarrow (S)$
1Y	0 0W 4W	$-3 \epsilon_n \lambda_1 + (S) \cdot (R) \Rightarrow (S)$
1Z 10	0 04 Y0	$C_2 B(S) \text{ на } -1 \Rightarrow (S)$
11	Z 33 Y0	$C_2 B(S) \text{ на } P_X \Rightarrow (S)$
12 13	0 WW 23	$\epsilon_n 3 \Rightarrow (R)$
14	Z 2X 43	$(S) + (\beta) \cdot (R) \Rightarrow (S)$
2W 2X	Z 3W YX	$\text{НОРМ } (S) \Rightarrow X_1$
2Y	Z 33 3X	$(S) - P_X \Rightarrow (S)$
2Z 20	Z 33 Y3	$(S) \Rightarrow P_X$
21	Z 01 30	$1 \Rightarrow (S)$
22 23	Z 2X Y3	$(S) \Rightarrow (\beta)$
24	Z 2Y Y3	$(S) \Rightarrow \gamma$
3W 3X	Z 23 Y3	$(S) \Rightarrow \lambda$
3Y	Z 4W 30	$Y_1 \Rightarrow (S)$
3Z 30	0 40 13	$Y_1 - 1 \Gamma^{-6}$
31	0 40 10	$Y_1 - 0 \Gamma^{-6}$
32 33	Z 24 30	$-1 \Rightarrow (S)$
34	Z 2X Y3	$(S) \Rightarrow (\beta)$
4W 4X	Z 4W 40	$(S) \cdot Y_1 \Rightarrow (S)$
4Y	Z 4W Y3	$(S) \Rightarrow Y_1$
4Z 40	Z 4Z 30	$Y_2 \Rightarrow (S) \downarrow 6$
41	0 X1 13	$Y_1 - 1 \Gamma^{-7}$
42 43	0 X1 10	$Y_1 - 0 \Gamma^{-7}$
44	0 W4 00	$5 \Gamma \Gamma^{-2}$
KC	0 00 22	
	Z Y4 2Y	

Подпрограмма вычисления функций $\ln u, |u|, \frac{1}{|u|}, IV.$

$\Pi_0=0$

Зона МБ 21

Адрес Команда

Адрес Команда

WW WX 0 01 W2	} B ₁₃
WY 0 11 YX	
WZ W0 0 0Z WW	} B ₁₁
W1 0 XY 11	
W2 W3 0 03 W3	} B ₉
W4 0 0X 0X	
XW XX 0 0W 22	} B ₇
XY 1 WZ 1W	
XZ X0 0 1W 34	} B ₅
X1 0 42 X2	
X2 X3 0 20 00	} B ₃
X4 0 22 2W	
YW YX 0 30 00	} B ₁
YY 0 00 W4	
YZ Y0 0 00 Z0	} B ₁₅
Y1 1 01 4W	
Y2 Y3 1 WX 4X	
Y4 1 00 W1	} $\pi/2$
ZW ZX 0 X0 0Y	$-\beta_1$
ZY 0 3Z X0	β_2
ZZ Z0 Z 44 14	$-\beta_3$
Z1 0 00 00	0
Z2 Z3 Z ZW 20	$1-h \Rightarrow (S)$
Z4 Z 3Z Y3	$(S) \Rightarrow X_2$
OW OX Z 4W 40	$1-h^2 \Rightarrow (S)$
OY Z 24 33	$-h^2 \Rightarrow (S)$
OZ 00 0 Z0 40	$-h^2 \Rightarrow (R); \beta_3 \cdot (R) \Rightarrow (S) KC$
01 0 ZY 33	$\beta_2 + (S) \Rightarrow (S)$

02 03 0 ZX 4X	$-\beta_1 + (S) \cdot (R) \Rightarrow (S)$
04 0 YX 4X	$1 + (S) \cdot (R) \Rightarrow (S)$
1W 1X Z 24 4X	$-1 + (S) \cdot (R) \Rightarrow (S)$
1Y Z 3Z 40	$(S) \cdot X_2 \Rightarrow (S)$
1Z 10 Z 4W 40	$(S) \cdot Y_1 \Rightarrow (S)$
11 Z ZW 20	$-2 - (S) \Rightarrow (S)$
12 13 0 Z1 4X	$0 + (S) \cdot (R) \Rightarrow (S)$
14 Z 4Z 40	$(S) \cdot Y_2 \Rightarrow (S)$
2W 2X Z 3Z Y3	$(S) \Rightarrow X_2$
2Y Z 3Z 40	$(S) \cdot X_2 \Rightarrow (S)$
2Z 20 0 YX 40	$(S) \cdot 1 \Rightarrow (S); (S) \Rightarrow (R)$
21 0 YZ 30	$B_{15} \Rightarrow (S)$
22 23 0 20 Z0	$-21\beta_n \Rightarrow (S)$
24 0 YZ 4Y	$(S) \cdot (R) + B_{13} \Rightarrow (S)$
3W 3X Z Y4 3X	$(F) + 3\beta_n \Rightarrow (F)$
3Y 0 24 1X	$4\pi - \tau$
3Z 30 Z 3Z 40	$(S) \cdot X_2 \Rightarrow (S)$
31 Z 23 Z0	$\lambda \Rightarrow (F)$
32 33 0 4Y 13	$4\pi - 1 \tau \Rightarrow 9$
34 Z 24 40	$-(S) \Rightarrow (S)$
4W 4X 0 Y2 33	$(S) + \frac{\pi}{2} \Rightarrow (S)$
4Y Z 2X 40	$(S) \cdot (\beta) \Rightarrow (S) \cdot 1 \Rightarrow$
4Z 40 Z 2Y 40	$(S) \cdot (Y) \Rightarrow (S)$
41 Z 3Z YX	НОРН (S) $\Rightarrow X_2$
42 43 Z 4X Y3	$(S) \Rightarrow P_{K_2}$
44 Z Z0 00	БПГ $\Rightarrow B_x \cdot V_{M1} \cdot \pi \pi - 4$
00 00 OW	
Z 00 W3	

Литература.

1. Е.А.Жоголев. Система команд и интерпретирующая система для машины «Сетунь». Ж.вычисл. матем. и матем. физ., 1961, I, №3, 499-512.
2. Е.А.Жоголев, О логических структурах и математическом обслуживании малых цифровых автоматических машин. Диссертация на соискание ученой степени кандидата физико-математических наук, МГУ, 1963 г.
3. Е.А.Жоголев. Математическое обслуживание машины «Сетунь». Отчет ВЦ МГУ, 1961 г.

Приложение.

Ввод системы ИП-4.

$\Pi_0=0$

Адрес	Команда	Адрес	Команда
WW WX	0 Z4 ZX $(F)+3\theta_n \Rightarrow (F) \downarrow^2$	02 03	0 00 Z0 $-45\theta_n \Rightarrow (F)$
WY	0 Z1 OX $(F) \Rightarrow \delta_1$	04	0 Z1 OX $(F) \Rightarrow \delta_1$
WZ WO	0 Z3 Z0 $\delta_2 \Rightarrow (F)$	1W 1X	0 0Y Z0 $-15\theta_n \Rightarrow (F)$
W1	0 33 ZX $(F)+\theta_n \Rightarrow (F)$	1Y	0 Z3 OX $(F) \Rightarrow \delta_2 \downarrow^3$
W2 W3	0 1Y 1X $\gamma \Pi - \Gamma \Gamma^3$	1Z 10	0 Z3 Z0 $\delta_2 \Rightarrow (F) \downarrow^1$
W4	Z 1X XX $[13] \Rightarrow [\varphi_{-1}]$	11	1 01 X0 $[B\theta_{00}] \Rightarrow [\varphi_1]$
XW XX	1 44 ZX Ω_5	12 13	1 22 X4 $[\varphi_1] \Rightarrow [M \oplus]$
XY	0 00 00	14	1 22 XY $[M \oplus] \Rightarrow [\varphi_1]$
XZ XO	0 00 00	2W 2X	0 11 Y0 $0 \Rightarrow (S)$
X1	0 00 00	2Y	0 ZW Y3 $(S) \Rightarrow \alpha$
X2 X3	0 00 00	2Z 20	0 0X Z0 $-81\theta_n \Rightarrow (F)$
X4	0 00 00	21	Z WX 31 $a_i \oplus \Rightarrow (S) \downarrow^4$
YW YX	0 00 00	22 23	0 Z0 Y0 $C\theta_6(S) \text{ на } -9 \Rightarrow (S)$
YY	0 00 00	24	0 ZW 33 $(S) + \alpha \Rightarrow (S)$
YZ YO	0 00 00	3W 3X	0 ZW Y3 $(S) \Rightarrow \alpha$
Y1	0 00 00	3Y	0 Z4 ZX $(F)+3\theta_n \Rightarrow (F)$
Y2 Y3	0 00 00	3Z 30	0 21 1X $\gamma \Pi - \Gamma \Gamma^4$
Y4	0 00 00	31	0 4X 13 $\gamma \Pi - \Gamma \Gamma^5$
ZW ZX	0 00 00	32 33	0 01 Z0 $-80\theta_n \Rightarrow (F)$
ZY	0 00 00	34	0 21 00 $\Gamma \Pi \Gamma^4$
ZZ ZO	0 Z0 00 $-9\theta_n$	4W 4X	0 Z1 Z0 $\delta_1 \Rightarrow (F)$
Z1	0 00 00 δ_1	4Y	Z 1W 3Y $(S) - K C_i \oplus \Rightarrow (S)$
Z2 Z3	0 00 00 δ_2	4Z 40	0 WX 10 $\gamma \Pi - 0 \downarrow^2$
Z4	0 03 00 $3\theta_n$	41	0 00 2X Ω_6
OW OX	Z 00 00 $-81\theta_n$	42 43	0 10 00 $\Gamma \Pi \Gamma^1$
OY	0 Y3 00 $-15\theta_n$	44	0 00 00
OZ OO	Z 40 00 $-45\theta_n$	KC	0 00 00
O1	Z 01 X0 $[B\theta_{00}] \Rightarrow [\varphi_{-1}]$	Z XX	0Y

Контрольные суммы.

$\Pi_{\phi} = -1$

Адрес	Команда		Адрес	Команда
WW WX	0 00 Z1	} KC [14]	02 03	0 00 0W
WY	Z Z2 X2		04	Z 00 W3
WZ W0	0 00 Z2	} KC [13]	1W 1X	0 00 00
W1	0 43 41		1Y	0 00 00
W2 W3	0 00 ZZ	} KC [12]	1Z 10	0 00 00
W4	0 0Z 01		11	0 00 00
XW XX	0 00 Z2	} KC [11]	12 13	0 00 00
XY	Z Y3 01		14	0 00 00
XZ X0	0 00 Z0	} KC [10]	2W 2X	0 00 00
X1	0 YZ WX		2Y	0 00 00
X2 X3	0 00 Z2	} KC [11]	2Z 20	0 00 00
X4	Z W3 43		21	0 00 00
YW YX	0 00 Z3	} KC [12]	22 23	0 00 00
YY	Z Y3 03		24	0 00 00
YZ Y0	0 00 Z2	} KC [13]	3W 3X	0 00 00
Y1	1 Y4 41		3Y	0 00 00
Y2 Y3	0 00 0X	} KC [14]	3Z 30	0 00 00
Y4	0 43 4Z		31	0 00 00
ZW ZX	0 00 ZY	} KC [24]	32 33	0 00 00
ZY	0 ZW YY		34	0 00 00
ZZ Z0	0 00 0W	} KC [23]	4W 4X	0 00 00
Z1	Z 32 Y1		4Y	0 00 00
Z2 Z3	0 00 Z4	} KC [22]	4Z 40	0 00 00
Z4	Z Z0 3Z		41	0 00 00
0W 0X	0 00 Z3	} KC [21]	42 43	0 00 00
0Y	1 0X 1Z		44	0 00 00
0Z 00	0 00 Z2	} KC [20]	KC	0 00 0Y
01	Z Y4 2Y			0 W0 W4

Издано :

ВЫПУСК I.

ЖОГОЛЕВ Е.А. ОСОБЕННОСТИ ПРОГРАММИРОВАНИЯ И МАТЕМАТИЧЕСКОЕ ОБСЛУЖИВАНИЕ ДЛЯ МАШИНЫ «СЕТУНЬ».

Готовится выпуск 3. Франк Л.С, Рамиль Альварес Х. ПОДПРОГРАММА ВЫЧИСЛЕНИЯ ЗНАЧЕНИЙ ОПРЕДЕЛЕННЫХ ИНТЕГРАЛОВ ДЛЯ ИП-2.